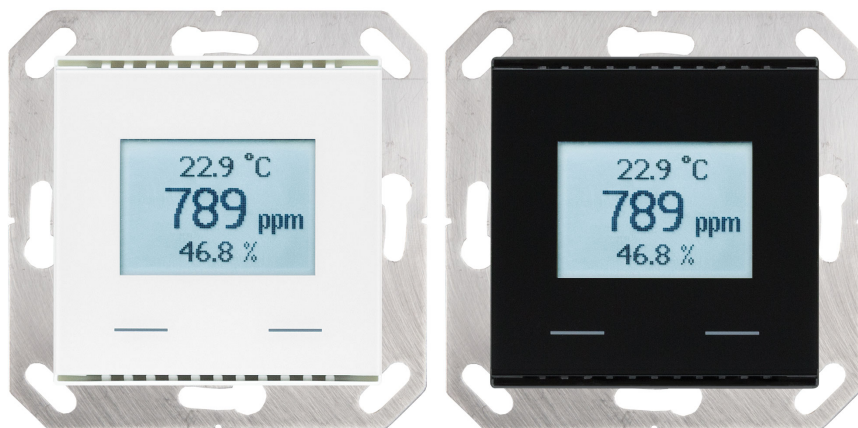




KNX VOC/TH-UP Touch

Sensores combinados para interiores

Números de artículo 70970 (blanco puro), 70973 (negro)



| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------|
| 1. Descripción | 5 |
| 1.1. Alcance del suministro | 6 |
| 1.2. Información técnica | 6 |
| 1.2.1. Exactitud de la medición | 7 |
| 1.2.2. Rangos de medición de diversos gases (equivalente en CO ₂) | 7 |
| 2. Instalación y puesta en marcha | 8 |
| 2.1. Instrucciones de instalación | 8 |
| 2.2. Lugar de montaje | 9 |
| 2.3. Estructura del sensor | 10 |
| 2.3.1. Gabinete | 10 |
| 2.4. Montaje del sensor | 10 |
| 2.5. Instrucciones de montaje y de puesta en marcha | 10 |
| 3. Direccionamiento del aparato en el bus | 11 |
| 4. Visualización y manejo en el aparato | 11 |
| 4.1. Indicador de modo y regulador manual de temperatura | 11 |
| 4.2. Modificación de la temperatura ambiente con los pulsadores | 13 |
| 5. Protocolo de transmisión | 14 |
| 5.1. Listado de todos los objetos de comunicación | 14 |
| 6. Ajuste de parámetros | 24 |
| 6.1. Comportamiento en caída/retorno de tensión | 24 |
| 6.2. Ajustes generales | 24 |
| 6.3. Valor de medición de temperatura | 24 |
| 6.4. Umbrales de temperatura | 25 |
| 6.4.1. Umbral 1, 2, 3, 4 | 25 |
| 6.4.1.1. Umbral | 25 |
| 6.4.1.2. Salida de conmutación | 26 |
| 6.4.1.3. Bloqueo | 27 |
| 6.5. Control PI de la temperatura | 28 |
| 6.5.0.1. Control: aspectos generales | 28 |
| 6.5.0.2. Valor de consigna: aspectos generales | 30 |
| 6.5.0.3. Valor nominal confort | 31 |
| 6.5.0.4. Valor de consigna de espera | 31 |
| 6.5.0.5. Valor de consigna de eco | 32 |
| 6.5.0.6. Valores de consigna de protección anticongelamiento/térmica (protección de edificación) 33 | |
| 6.5.0.7. Información general sobre las variables de control | 33 |
| 6.5.1. Control de la calefacción nivel 1/2 | 33 |
| 6.5.2. Control de la refrigeración nivel 1/2 | 36 |
| 6.6. Valor de medición de humedad | 38 |
| 6.7. Umbrales de humedad | 39 |
| 6.7.1. Umbral 1, 2 | 39 |
| 6.7.1.1. Umbral | 39 |

| | |
|-------------------------------------------------------------|----|
| 6.7.1.2. Salida de conmutación | 40 |
| 6.7.1.3. Bloqueo | 41 |
| 6.8. Control PI de la humedad | 42 |
| 6.8.0.1. Control: aspectos generales | 42 |
| 6.8.0.2. Valor de consigna del controlador | 43 |
| 6.8.0.3. Deshumidificación o humidificación | 44 |
| 6.9. Valor de medición del punto de rocío | 44 |
| 6.9.1. Supervisión de la temperatura del refrigerante | 45 |
| 6.9.1.1. Umbral | 45 |
| 6.9.1.2. Salida de conmutación | 46 |
| 6.9.1.3. Bloqueo | 46 |
| 6.10. Humedad absoluta | 47 |
| 6.11. Campo de confort | 47 |
| 6.12. Valor de medición de VOC | 48 |
| 6.13. Umbrales de VOC | 49 |
| 6.13.1. Umbral 1, 2, 3, 4 | 49 |
| 6.13.1.1. Umbral | 49 |
| 6.13.1.2. Salida de conmutación | 50 |
| 6.13.1.3. Bloqueo | 51 |
| 6.14. Control PI de VOC | 52 |
| 6.14.0.1. Control: aspectos generales | 52 |
| 6.14.0.2. Valor de consigna del controlador | 52 |
| 6.14.0.3. Control de la ventilación | 53 |
| 6.15. Comparador de variables de control | 54 |
| 6.15.1. Comparador de variables de control 1/2 | 54 |
| 6.16. Lógica | 55 |
| 6.16.0.1. Lógica AND | 55 |
| 6.16.0.2. Lógica OR | 55 |
| 6.16.1. Lógica AND 1-4 y lógica OR 1-4 | 55 |
| 6.16.1.1. Bloqueo | 57 |
| 6.16.2. Entradas de unión de la lógica AND | 57 |
| 6.16.3. Entradas de unión de la lógica OR Logik | 59 |
| 6.17. Pantalla | 59 |
| 6.18. Pulsador | 62 |
| 6.18.1. Pulsador para el control de temperatura | 63 |
| 6.18.2. Pulsador como interfaz de pulsador | 63 |



La instalación, el control, la puesta en servicio y la eliminación de fallos pueden llevarse a cabo únicamente por un electricista profesional.

Este manual está sujeto a cambios y se adaptará a las versiones de software más recientes. Las últimas modificaciones (versión de software y fecha) pueden consultarse en la línea al pie del índice.

Si tiene un aparato con una versión de software más reciente, consulte en **www.elsner-elektronik.de** en la sección del menú "Servicio" si hay disponible una versión más actual del manual

Legenda del manual



Advertencia de seguridad.



Advertencia de seguridad para el trabajo en conexiones, componentes eléctricos. etc.

¡PELIGRO!

... hace referencia a una situación peligrosa inminente que provocará la muerte o graves lesiones si no se evita.

¡ADVERTENCIA!

... hace referencia a una situación potencialmente peligrosa que puede provocar la muerte o graves lesiones si no se evita.

¡PRECAUCIÓN!

... hace referencia a una situación potencialmente peligrosa que puede provocar lesiones leves si no se evita.



¡ATENCIÓN!

... hace referencia a una situación que puede provocar daños materiales si no se evita.

ETS

En las tablas ETS, los ajustes por defecto de los parámetros aparecen subrayados.

1. Descripción

El **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** mide compuestos orgánicos volátiles, la temperatura, y la humedad del aire de la sala y calcula el punto de rocío. El sensor puede recibir mediciones externas de temperatura, humedad y concentración de gas mezclado mediante el bus y procesarlas con sus propios datos obteniendo valores globales (valores mixtos, p. ej. promedio del ambiente). El **KNX VOC/TH-UP Touch** tiene dos pulsadores táctiles que se pueden utilizar para cambiar la temperatura ambiente (temperatura de consigna), para alternar entre los modos de funcionamiento o como botones pulsadores programables libremente.

El **KNX VOC/TH-UP Touch** tiene umbrales configurables. Las salidas des umbrales y otros objetos de comunicación se pueden conectar mediante las puertas lógicas AND y OR. Además, un comparador de variables de control integrado permite comparar y emitir valores que se recibieron mediante objetos de comunicación.

Controladores PI integrados controlan una ventilación (según la concentración de gas mezclado y la humedad del aire) y una calefacción/refrigeración (según la temperatura). El **KNX VOC/TH-UP Touch** puede emitir una advertencia al bus en cuanto se abandona el campo de confort (según DIN 1946).

En la pantalla integrada se muestran los valores propios y los datos transmitidos mediante el bus (p. ej. fecha, hora). El dispositivo se completa con un marco del cuadro de interruptores utilizado en el local y se integra en la instalación interior de una manera armónica y uniforme.

Funciones:

- Medición de **gas mixto** (compuestos orgánicos volátiles) en el aire. Con un algoritmo se calcula un valor de calidad del aire equivalente en CO₂ a partir de la señal de suma de todos los componentes que incluye el gas mixto
- Medición de la **temperatura** y la **humedad** (relativa y absoluta), cálculo del punto de rocío
- **Valores mixtos** obtenidos de valores de medición propios y valores externos (participación ajustable a porcentaje)
- **Pantalla** 1-3 líneas (valores medidos o valores transmitidos mediante el bus) o pantalla para controlar la temperatura (véase también *Indicador de modo y regulador manual de temperatura*)
- **2 pulsadores táctiles**. Configuración como botones pulsadores o para cambiar la temperatura de consigna y alternar entre los modos de funcionamiento (véase también *Modificación de la temperatura ambiente con los pulsadores*)
- **Controlador PI para calefacción** (de uno o dos niveles) y **refrigeración** (de uno o dos niveles) según la temperatura. Control según valores de consigna o temperatura de consigna básica
- **Controlador PI para ventilación** según la humedad y la concentración de gas mezclado: Aireación/ventilación (de un nivel) o aireación (de uno o dos niveles)
- **Valores límite** ajustables mediante parámetros o mediante objetos de comunicación: 3 x temperatura, 2 x humedad, 4 x gas mixto

- **4 puertas lógicas AND y 4 puertas lógicas OR** con 4 entradas, respectivamente. Como entradas para las puertas lógicas se pueden utilizar todos los eventos de conmutación y las 16 entradas lógicas en forma de objetos de comunicación. La salida de cada puerta puede configurarse como 1 bit o 2 x 8 bits
- **2 comparadores de variables de control** para emitir valores mínimos, máximos o promedio. 5 entradas respectivamente para valores recibidos a través de objetos de comunicación

La configuración se realiza a través del Software ETS 5 de KNX. El **archivo de producto** está disponible para descargar en el catálogo en línea de ETS y en la página principal de Elsner Elektronik en **www.elsner-elektronik.de** en el menú „Descargas“.

1.1. Alcance del suministro

- Gabinete con pantalla
- Placa de base

Adicionalmente (no se incluye en el suministro), se requiere:

- Caja del dispositivo Ø 60 mm, 42 mm de profundidad
- Marco (para uso de 55 x 55 mm), adecuado para el programa de conmutación utilizado en el edificio

1.2. Información técnica

| | |
|------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Gabinete | Plástico |
| Colores | <ul style="list-style-type: none"> • similar RAL 9005 negro profundo • similar RAL 9010 blanco puro |
| Montaje | Empotrado en pared (en pared en la caja del dispositivo Ø 60 mm, 42 mm de profundidad, o caja de pared hueca para agujero de fresado Ø 68 mm) |
| Grado de protección | IP 20 |
| Dimensiones | Gabinete de aprox. 55 x 55 (ancho x alto, mm), Profundidad de armado aprox. 8 mm, Placa de base de aprox. 71 x 71 (ancho x alto, mm) |
| Peso total | Aprox. 68 g |
| Temperatura ambiente | En funcionamiento 0...+50 °C, en almacenamiento -10...+60 °C |
| Humedad atmosférica ambiente | Mín. 10% HR, máx. 95% HR, evitar la acción del rocío |
| Tensión de servicio | Tensión de bus KNX |
| Intensidad del bus | máx. 20 mA |
| Salida de datos | Borne de sujeción del bus KNX +/- |
| Tipo de BCU | Micro-controlador propio |
| Tipo de PEI | 0 |
| Direcciones del grupo | Máx. 254 |
| Asignaciones | Máx. 254 |

| | |
|-------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------|
| Objetos de comunicación | 224 |
| Rango de medición de gas mixto | 400...2000 ppm |
| Resolución de gas mixto | 1 ppm |
| Rango de medición de la temperatura | 0...+50°C |
| Resolución de la temperatura | 0,1°C |
| Precisión de la temperatura | ± 0,5°C a 0...+50°C (Tenga en cuenta las instrucciones de <i>Exactitud de la medición</i>) |
| Rango de medición de la humedad | 0% HR...95% HR |
| Resolución de la humedad | 0,1% HR |
| Precisión de la humedad | ±7,5% HR a 0...10% HR ±4,5% HR a 10...90% HR ±7,5% HR a 90...95% HR |
| Variación de la humedad | ± 0,5% HR al año si el aire es normal |

El producto satisface las disposiciones de las directivas de la UE.

1.2.1. Exactitud de la medición

Las diferencias en los valores de medición a causa de interferencias permanentemente existentes (véase el capítulo *Lugar de montaje*) se puede corregir en el ETS para lograr la precisión indicada del sensor (compensación).

Para una **correcta medición de gas mixto** es necesaria la instalación del equipo en una caja a prueba de viento.

En la **medición de la temperatura** se considera el calentamiento intrínseco del instrumento generado por el circuito electrónico. Es compensado por el software.

1.2.2. Rangos de medición de diversos gases (equivalente en CO2)

Concentraciones VOC correspondientes para agentes nocivos específicos

| Gas | Fórmula | Rango de medición * (ppm) | Posibles fuentes de agentes nocivos en interiores |
|---------------------|-------------------------------|---------------------------|-------------------------------------------------------------------------------|
| Monóxido de carbono | CO | 0-10 | Emisiones de automóviles, calefacción de combustible, equipos de cocina, humo |
| Metano | CH ₄ | 0-200 | Gas natural |
| Propano | C ₃ H ₈ | 0-20 | Calefacción de combustible, equipos de cocina, productos de limpieza |

| Gas | Fórmula | Rango de medición * (ppm) | Posibles fuentes de agentes nocivos en interiores |
|-----------------|---------------------------------|----------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Alcohol etílico | C ₂ H ₆ O | 0-3 | Artículos cosméticos, productos de limpieza, desinfectantes, tintes, lacados/pintura, respiración |
| Acetaldehído | C ₂ H ₄ O | 0-20 | Cola, revestimientos/lacados/pintura, plásticos, lubricantes, gases de maduración de frutas |
| Metiletilcetona | C ₄ H ₈ O | 0-20 | Cola, revestimientos/lacados/pintura, plásticos, lubricantes |
| Tolueno | C ₇ H ₈ | 0-5 | Tintes, lacas, productos de limpieza, humo, lacas de poliuretano |

* Rango de concentración correspondiente basado en mediciones de laboratorio con un sistema de gases mixtos con aire sintético con un 50% de HR y a temperatura ambiente.

2. Instalación y puesta en marcha

2.1. Instrucciones de instalación



La instalación, el control, la puesta en marcha y la eliminación de fallos pueden llevarse a cabo únicamente por un electricista profesional.



¡PRECAUCIÓN! ¡Tensión eléctrica!

En el interior del aparato hay componentes conductores de tensión no protegidos.

- Han de observarse las disposiciones locales.
- Cortar la tensión a todos los cables que haya que montar y tomar medidas de seguridad contra una conexión accidental.
- No poner en funcionamiento el aparato si éste presenta daños.
- Poner fuera de funcionamiento el aparato o la instalación y protegerlo contra la activación accidental cuando se considere que ya no existan garantías de un funcionamiento exento de peligro.

El dispositivo está pensado únicamente para un uso adecuado. En caso de que se realice cualquier modificación inadecuada o no se cumplan las instrucciones de uso, se perderá todo derecho sobre la garantía.

Tras desembalar el dispositivo, revíselo inmediatamente por si tuviera algún desperfecto mecánico. Si se hubiera producido algún desperfecto durante el transporte, deberá informarlo inmediatamente al distribuidor.

El dispositivo sólo se puede utilizar en una instalación fija, es decir sólo cuando está montado y tras haber finalizado todas las labores de instalación y puesta en marcha y sólo en el entorno para el que está previsto.

Elsner no se hace responsable de las modificaciones de las normas posteriores a la publicación de este manual.

2.2. Lugar de montaje

El **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** está diseñado para el montaje en la pared en una caja de dispositivo (\varnothing 60 mm, 42 mm de profundidad).

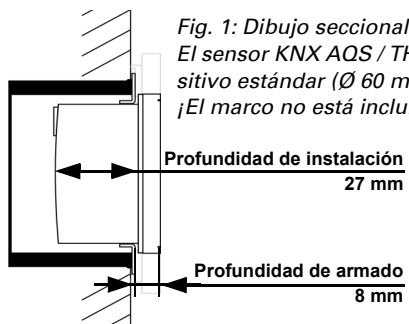


Fig. 1: Dibujo seccional

El sensor KNX AQS / TH-UP Touch se adapta a un enchufe de dispositivo estándar (\varnothing 60 mm, profundidad 42 mm).

¡El marco no está incluido!

Profundidad de instalación
27 mm

Profundidad de armado
8 mm



**Instálese y opérese únicamente en ambientes secos.
Evite la acción del rocío.**

A la hora de escoger el lugar para montarlo, asegúrese de que los resultados de las mediciones se vean lo menos alterados posible por las influencias del exterior. Posibles fuentes de interferencia:

- Radiación solar directa
- Corriente de aire de ventanas y puertas
- Corriente de aire de tuberías, que conducen al sensor desde otras áreas o del exterior
- Calentamiento o enfriamiento de la estructura en la que está montado el sensor, por ejemplo, por la radiación solar, conductos de calefacción o de agua fría
- Líneas y conductos que lleguen al sensor desde una zona caliente o fría

Las diferencias en los valores de medición a causa de esas fuentes de interferencia deben corregirse en ETS para lograr la precisión indicada del sensor (compensación).

Para una correcta medición de gas mixto es necesaria la instalación del equipo en una caja a prueba de viento.

2.3. Estructura del sensor

2.3.1. Gabinete

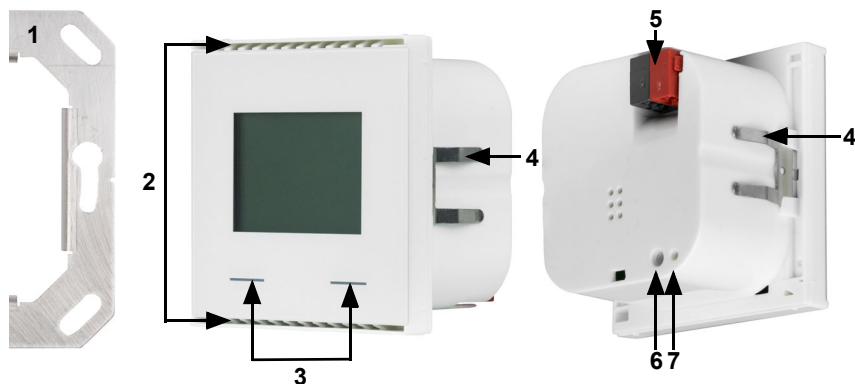


Fig. 2

- 1 Placa de base
- 2 Orificios para la circulación del aire
- 3 Botones táctiles
- 4 Pestañas
- 5 Terminal KNX BUS +/-
- 6 Tecla de programación (hundida) para programar el dispositivo
- 7 LED de programación (hundido)

2.4. Montaje del sensor

Monte primero la caja a prueba de viento con la línea de alimentación. Selle también los tubos de entrada, para evitar la entrada de aire adicional.

Atornille la placa de base en la caja y coloque el marco del programa de conmutación. Conecte la línea de bus +/- al enchufe (negro-rojo).

Coloque la carcasa con la pestaña fijada en el marco de metal, de modo que tanto el sensor como el marco estén fijos.

2.5. Instrucciones de montaje y de puesta en marcha

No someta nunca el dispositivo a la acción del agua (lluvia) o del polvo. Se podría dañar la electrónica. No se debe superar una humedad ambiental relativa del 95%. Evitar la acción del rocío.

Tras la conexión a la tensión del bus, el dispositivo se encontrará durante algunos segundos en la fase de inicialización. Durante este tiempo, no se podrá recibir o enviar información a través del bus.

3. Direccionamiento del aparato en el bus

El aparato se suministra con la dirección de bus 15.15.255. En ETS puede programarse otra dirección sobrescribiendo la dirección 15.15.255 o mediante el botón de programación.

4. Visualización y manejo en el aparato

En los ETS se configuran los reglas precisas para visualizar en la pantalla y el uso de las funciones de los pulsadores.

En la pantalla se pueden representar básicamente un indicador de texto de dos o tres líneas (p. ej. para los valores de medición) o el indicador del regulador de la temperatura. Se puede pasar de una visualización a otra cuando se desee con un pulsador, a no ser que ETS haya bloqueado esta opción.

4.1. Indicador de modo y regulador manual de temperatura

Según la configuración seleccionada de ETS, en el indicador de modo se muestra solo el valor teórico actual o la configuración básica de valor teórico con indicación analógica. El área regulable manualmente se configura en ETS.

Existen las posibilidades de visualización siguientes:

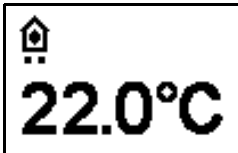


Fig. 3

Indicación de modo con valor teórico actual o valor teórico básico

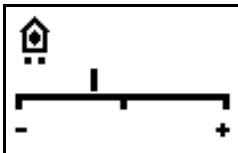


Fig. 4

Indicación de modo con indicación analógica para cambiar el valor teórico básico.

En el ajuste del regulador de la figura se ve "Valor teórico básico reducido".

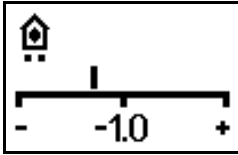


Fig. 5

Pantalla de modo con indicación analógica y número. Indicación del cambio del valor teórico configurado. En el ajuste del regulador de la figura se ve "Valor teórico básico reducido 1,0°".

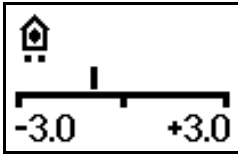


Fig. 6

Pantalla de modo con indicación analógica y área. Indicación de la zona de modificación posible (predefinida como en ETS). En el ajuste del regulador de la figura se ve "Valor teórico básico reducido 1,0°".

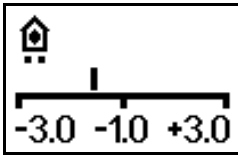








Fig. 7

Pantalla de modo con indicación analógica, área y número. Indicación de la zona de modificación posible (predefinida como en ETS) y de la modificación del valor teórico configurado. En el ajuste del regulador de la figura se ve "Valor teórico básico reducido 1,0°".

Símbolos

| | | | |
|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
|  | Modo de confort. Se utiliza la temperatura teórica de confort (presencia). |  | Servicio de modo de espera. Se utiliza la temperatura teórica de modo de espera (presencia diurna). |
|  | Modo ecológico. Se utiliza la temperatura teórica nocturna. |  | Modo de protección de edificación. Se utiliza la temperatura teórica de protección de edificación. El símbolo parpadea cuando se ha activado el modo pero aún no ha transcurrido el tiempo de retraso de la activación. |
|  | Modo de calefacción. Se utiliza la calefacción. |  | Modo de refrigeración. Se refrigera. |

Prioridad (puntos)

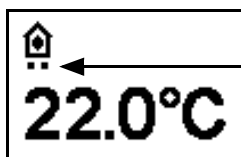


Fig. 8

En el tipo de regulación "HVAC-Modus mit 2x 8 Bit" (Modo HVAC con 2x 8 bits), los puntos situados bajo el símbolo muestran la prioridad con la que se ejecuta el modo actual.

Un punto: prioridad 1/guiado forzado. No se puede actuar manualmente sobre el modo automático de temperatura. Con los pulsadores del equipo no se puede cambiar ni la temperatura teórica ni el modo de funcionamiento.

Dos puntos: prioridad 2. La temperatura teórica y el modo de funcionamiento se pueden modificar con los pulsadores.

4.2. Modificación de la temperatura ambiente con los pulsadores

Si el indicador de modo está activo, puede modificar manualmente con los pulsadores la temperatura teórica de la sala y el modo de funcionamiento. Las funciones de los pulsadores se pueden bloquear en ETS o pueden estar bloqueados por el modo de funcionamiento en la prioridad 1. También se puede bloquear la selección manual de los modos de funcionamiento individuales en ETS.

| | | |
|------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Reducir temperatura especificada (-) | Presionar brevemente el pulsador izquierdo | Se reduce el valor teórico de temperatura ambiental. El incremento se define en ETS (de 0,1 °C a 5 °C). |
| Aumentar la temperatura especificada (+) | Presionar brevemente el pulsador derecho | Se aumenta el valor teórico de temperatura ambiente. El incremento se define en ETS (de 0,1 °C a 5 °C). |
| Cambiar de modo | Presionar más de 2 seg. el pulsador izquierdo o derecho | Alterna entre los modos de funcionamiento de confort, modo de espera, ecológico y protección de edificación (si están autorizados en ETS). |
| Prolongar modo confort | en modo ecológico: presionar ambos pulsadores a la vez más de 2 seg. | Pasa durante un tiempo determinado del modo ecológico al modo de confort (p. ej. si las habitaciones se van a utilizar más tiempo por las noches). La duración se define en ETS (hasta 10 horas). Se muestra el tiempo restante en el modo de confort. |

5. Protocolo de transmisión

Unidades:

Temperaturas en grados Celsius
 Humedad atmosférica en %
 Humedad del aire absoluta en g/kg o g/m³
 Concentración de VOC en ppm
 Variables de control en %

5.1. Listado de todos los objetos de comunicación

Abreviaturas de las marcas:

C Comunicación
 L Lectura
 E Escritura
 T Transmisión
 A Actualización

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|----|---------------------------------------------------|------------------|-------|-------------------------|---------|
| 0 | Versión del software | legible | L-CT | [217.1] DPT_Version | 2 Bytes |
| 1 | Error del sensor temperatura / humedad | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 2 | fallo del sensor VOC | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 3 | Valor medido de la temperatura externa | Entrada | -EC- | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 4 | Valor interno de medición de la temperatura | Salida | L-CT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 5 | valor total de medición de la temperatura | Salida | L-CT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 6 | Requisitos valor medición temperatura mín./máx. | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 7 | Valor registrado de temperatura mínimo | Salida | L-CT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 8 | Valor máximo medido de la temperatura | Salida | L-CT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 9 | Reinicio valor medición de la temp. mín. /máx. | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 10 | Temp. valor límite 1: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 11 | Temp. valor límite 1: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 12 | Temp. valor límite 1: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|----|---------------------------------------------------|------------------|-------|-------------------------|---------|
| 13 | Temp. valor límite 1: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 14 | Temp. valor límite 1: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 15 | Temp. valor límite 1: Salida de conmutación bloq. | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 16 | Temp. valor límite 2: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 17 | Temp. valor límite 2: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 18 | Temp. valor límite 2: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 19 | Temp. valor límite 2: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 20 | Temp. valor límite 2: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 21 | Temp. valor límite 2: Salida de conmutación bloq. | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 22 | Temp. valor límite 3: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 23 | Temp. valor límite 3: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 24 | Temp. valor límite 3: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 25 | Temp. valor límite 3: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 26 | Temp. valor límite 3: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 27 | Temp. valor límite 3: Salida de conmutación bloq. | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 29 | Regulador temp.: Modo climatización (prioridad 1) | Entrada / salida | LECT | [20.102] DPT_HVAC-Mode | 1 Byte |
| 30 | Regulador temp.: Modo climatización (prioridad 2) | Entrada / salida | LECT | [20.102] DPT_HVAC-Mode | 1 Byte |
| 31 | Reg. temp.: Activ. modo prot. heladas/térm. | Entrada / salida | LECT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 32 | Regulador temp.: Bloqueo (activo para valor = 1) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 33 | Regulador temp.: Valor consigna actual | Salida | L-CT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 34 | Regul. temp.: Cambio (calef. = 0 refrig. = 1) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 35 | Regulador temp.: Valor consigna Conf.calefacción | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|----|------------------------------------------------------|------------------|-------|-----------------------|---------|
| 36 | Regul. temp.: Val. Consig.Conf. Calef. (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 37 | Regul. temp.: Val. Consig. Conf. refrigeración | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 38 | Regul. temp.: Val. Consig. Conf. Refrig.(1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 39 | Regul. temp.: Desplaz.de val. cons. Bás.s 16 bits | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 40 | Regulador temp.: Valor consigna Espera calefacción | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 41 | Regul. temp.: Val. Consig. Espera calef.(1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 42 | Regul. temp.: Val. consig. Espera refrigeración | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 43 | Regul.temp.:Val.consig. Espera refriger.(1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 44 | Regulador temp.: Valor consigna Eco calefacción | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 45 | Regul. temp.: Valor cons. Eco calef.(1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 46 | Regulador temp.: Valor consigna Eco refrigeración | Entrada / salida | LECT | [9.1] DPT_-Value_Temp | 2 Bytes |
| 47 | Regul. temp.: Valor cons. Eco refriger. (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 48 | Regul. temp.: Var. de contr. de calef. (1º nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 49 | Regul. temp.: Var. de contr. de calef. (2º nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 50 | Regul. temp.: Magnitud de ajuste refriger.(1º nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 51 | Regul. temp.: Magnitud de ajuste refriger.(2º nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 52 | Regul.temp.: Estado calef.nivel 1 (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 53 | Regul.temp.: Estado calef.nivel 2 (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 54 | Regul.temp.: Estado refriger. nivel1 (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 55 | Regul.temp.: Estado refriger. nivel2 (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 56 | Regulador temp.: Estado de prolongación Confort | Entrada / salida | LECT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|----|----------------------------------------------------|------------------|-------|--------------------------|---------|
| 57 | Regulador temp.: Tiempo de prolongación Comfort | Entrada | LECT | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 58 | Regul.temp.: mag. de ajuste para válv.de 4/6 vías | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 59 | valor de medición de la humedad externo | Entrada | -EC- | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 60 | Valor interno de medición de humedad | Salida | L-CT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 61 | valor total de medición de la humedad | Salida | L-CT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 62 | Requisitos valor medido de la humedad mín./máx. | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 63 | Valor registrado de humedad mínimo | Salida | L-CT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 64 | Valor registrado de humedad máximo | Salida | L-CT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 65 | Reinicio valor medido de la humedad mín./máx. | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 66 | Humedad valor límite 1: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 67 | Humedad valor límite 1: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 68 | Humedad val. Lím. 1: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 69 | Humedad val. Lím. 1: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 70 | Humedad valor límite 1: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 71 | Humedad val. Lím. 1: Salida de conmutación bloq. | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 72 | Humedad valor límite 2: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 73 | Humedad valor límite 2: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 74 | Humedad val. Lím. 2: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 75 | Humedad val. Lím. 2: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 76 | Humedad valor límite 2: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 77 | Humedad val. Lím. 2: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 78 | control humedad: Objeto de bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|----|----------------------------------------------------|----------------|-------|----------------------------|---------|
| 79 | control humedad: valor de consigna | Entrada/salida | LECT | [9.7] DPT_Value_Humidity | 2 Bytes |
| 80 | control humedad: Valor de consigna (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 81 | control humedad: magnitud ajuste deshumidificación | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 82 | control humedad: Magnitud aj.deshumidif. 2° nivel | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 83 | control humedad: magnitud de ajuste humidificación | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 84 | control humedad: Estado humidific. (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 85 | control humedad: Estado deshumidif.2(1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 86 | control humedad: Estado humidific. (1=ON 0=OFF) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 87 | Temperatura del punto de descongelación | Salida | L-CT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 88 | Temp. refrigerante: Valor límite | Salida | L-CT | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 89 | Temp. refrigerante: valor real | Entrada | -EC- | [9.1] DPT_Value_Temp | 2 Bytes |
| 90 | Temp. refrigerante: Cambio offset (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 91 | Temp. refrigerante: Retraso de conmut. de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 92 | Temp. refrigerante: Retraso de conmut. de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 93 | Temp. refrigerante: salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 94 | Temp. refrigerante: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 95 | Humedad absoluta [g/kg] | Salida | L-CT | [14.5] DPT_Value_Amplitude | 4 Bytes |
| 96 | Humedad absoluta [g/m³] | Salida | L-CT | [14.17] DPT_Value_Density | 4 Bytes |
| 97 | Temp. ambiental: 1 = acogedora 0 = desagradable | Salida | L-CT | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 98 | valor de medición VOC externo | Entrada | -EC- | [9.8] DPT_Value_AirQuality | 2 Bytes |
| 99 | valor de medición VOC interno | Salida | L-CT | [9.8] DPT_Value_AirQuality | 2 Bytes |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|-----|------------------------------------------------------|------------------|-------|-----------------------------|---------|
| 100 | valor de medición VOC total | Salida | L-CT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 101 | requisito valor máximo VOC | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 102 | valor de medición máximo VOC | Salida | L-CT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 103 | reseteo valor máximo VOC | Entrada | -EC- | [1.17] DPT_Trigger | 1 Bit |
| 104 | valor límite VOC 1: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 105 | valor límite VOC 1: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 106 | valor límite VOC 1: Retardo de conmutación de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 107 | valor límite VOC 1: Retardo de conmutación de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 108 | valor límite VOC 1: Salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 109 | valor límite VOC 1: Bloqueo de salida de conmutación | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 110 | valor límite VOC 2: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 111 | valor límite VOC 2: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 112 | valor límite VOC 2: Retardo de conmutación de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 113 | valor límite VOC 2: Retardo de conmutación de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 114 | valor límite VOC 2: Salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 115 | valor límite VOC 2: Bloqueo de salida de conmutación | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 116 | valor límite VOC 3: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 117 | valor límite VOC 3: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 118 | valor límite VOC 3: Retardo de conmutación de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 119 | valor límite VOC 3: Retardo de conmutación de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 120 | valor límite VOC 3: Salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 121 | valor límite VOC 3: Bloqueo de salida de conmutación | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 122 | valor límite VOC 4: Valor absoluto | Entrada / salida | LECT | [9.8] DPT_Value_Air-Quality | 2 Bytes |
| 123 | valor límite VOC 4: (1:+ 0:-) | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|-----|----------------------------------------------------------|------------------------------|-------|----------------------------|---------|
| 124 | valor límite VOC 4: Retardo de conmutación de 0 a 1 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 125 | valor límite VOC 4: Retardo de conmutación de 1 a 0 | Entrada | -EC- | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 126 | valor límite VOC 4: Salida de conmutación | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 127 | valor límite VOC 4: Bloqueo de salida de conmutación | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 128 | Regulador VOC: Objeto de bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 129 | Regulador VOC: Valor nominal | Entrada/salida | LECT | [9.8] DPT_Value_AirQuality | 2 Bytes |
| 130 | Regulador VOC: Valor nominal (1:+ 0:-) | 1 = elevación 0 = descenso | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 131 | Regulador VOC: Magnitud de ajuste ventilación (1. nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 132 | Regulador VOC: Magnitud de ajuste ventilación (2. nivel) | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 133 | Regulador VOC: Estado ventilación (1=CON 0=DES) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 134 | Regulador VOC: Estado ventilación 2 (1=CON 0=DES) | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 135 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: Entrada 1 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 136 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: Entrada 2 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 137 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: Entrada 3 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 138 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: Entrada 4 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 139 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: Entrada 5 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 140 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: salida | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 141 | Comparador de magnitudes de ajuste 1: bloqueo | Salida | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 142 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: Entrada 1 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 143 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: Entrada 2 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|-----|-------------------------------------------------|---------|-------|-------------------|--------|
| 144 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: Entrada 3 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 145 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: Entrada 4 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 146 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: Entrada 5 | Entrada | -EC- | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 147 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: salida | Salida | L-CT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 148 | Comparador de magnitudes de ajuste 2: bloqueo | Salida | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 149 | AND lógica 1: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 150 | AND lógica 1: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 151 | AND lógica 1: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 152 | AND lógica 1: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 153 | AND lógica 2: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 154 | AND lógica 2: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 155 | AND lógica 2: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 156 | AND lógica 2: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 157 | AND lógica 3: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 158 | AND lógica 3: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 159 | AND lógica 3: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 160 | AND lógica 3: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 161 | AND lógica 4: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 162 | AND lógica 4: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 163 | AND lógica 4: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 164 | AND lógica 4: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 181 | OR lógica 1: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 182 | OR lógica 1: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 183 | OR lógica 1: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 184 | OR lógica 1: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 185 | OR lógica 2: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|-----|----------------------------------------------------------|---------|-------|-------------------------|---------|
| 186 | OR lógica 2: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 187 | OR lógica 2: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 188 | OR lógica 2: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 189 | OR lógica 3: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 190 | OR lógica 3: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 191 | OR lógica 3: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 192 | OR lógica 3: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 193 | OR lógica 4: Salida de conmutación 1 Bit | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 194 | OR lógica 4: Salida A 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 195 | OR lógica 4: Salida B 8 Bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 196 | OR lógica 4: Salida de conmutación bloqueo | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 200 | Entrada lógica 1 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 201 | Entrada lógica 2 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 202 | Entrada lógica 3 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 203 | Entrada lógica 4 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 204 | Entrada lógica 5 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 205 | Entrada lógica 6 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 206 | Entrada lógica 7 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 207 | Entrada lógica 8 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 208 | Entrada lógica 9 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 209 | Entrada lógica 10 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 210 | Entrada lógica 11 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 211 | Entrada lógica 12 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 212 | Entrada lógica 13 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 213 | Entrada lógica 14 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 214 | Entrada lógica 15 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 215 | Entrada lógica 16 | Entrada | -EC- | [1.2] DPT_Bool | 1 Bit |
| 220 | Contraste de la pantalla (1 = más 0 = menos) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 221 | Iluminación de la pantalla (1 = encendido 0 = apagado) | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 222 | Iluminación de la pantalla Luminosidad | Entrada | LECT | [5.1] DPT_Scaling | 1 Byte |
| 223 | Iluminación de la pantalla Retardo de desactivación | Entrada | LECT | [7.5] DPT_TimePeriodSec | 2 Bytes |
| 230 | Fecha para la pantalla | Entrada | -ECT | [11.1] DPT_Date | 3 Bytes |

| Nº | Texto | Función | Flags | Tipo DPT | Tamaño |
|-----|-----------------------------------------|------------------|-------|----------------------------|----------|
| 231 | hora para la pantalla | Entrada | -ECT | [10.1] DPT_TimeOf-Day | 3 Bytes |
| 232 | Objeto 1 de 8 bits para pantalla | Entrada | -EC- | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 233 | Objeto 2 de 8 bits para pantalla | Entrada | -EC- | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 234 | Objeto 3 de 8 bits para pantalla | Entrada | -EC- | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 235 | Objeto 1 de 16 bits para pantalla | Entrada | -EC- | [9] 9.xxx | 2 Bytes |
| 236 | Objeto 2 de 16 bits para pantalla | Entrada | -EC- | [9] 9.xxx | 2 Bytes |
| 237 | Mensaje de texto 1 para la pantalla | Entrada | -EC- | [16.0] DPT_String_ASCII | 14 Bytes |
| 238 | Mensaje de texto 2 para la pantalla | Entrada | -EC- | [16.0] DPT_String_ASCII | 14 Bytes |
| 239 | Autorización de retroceso para pantalla | Entrada | -EC- | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 240 | Pulsador 1 largo | Salida | L-CT | [1.8] DPT_UpDown | 1 Bit |
| 241 | Pulsador 1 corto | Salida | L-CT | [1.10] DPT_Start | 1 Bit |
| 242 | Pulsador 1 conmutar | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 243 | Pulsador 1 Reducción de la luminosidad | Entrada / salida | LECT | [3.7] DPT_Control_Dimming | 4 Bit |
| 244 | Pulsador 1 codificador 8 bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 245 | Pulsador 1 codificador 16 bit | Salida | L-CT | [9] 9.xxx | 2 Bytes |
| 246 | Pulsador 1 escena | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 247 | Pulsador 2 largo | Salida | L-CT | [1.8] DPT_UpDown | 1 Bit |
| 248 | Pulsador 2 corto | Salida | L-CT | [1.10] DPT_Start | 1 Bit |
| 249 | Pulsador 2 conmutar | Salida | L-CT | [1.1] DPT_Switch | 1 Bit |
| 250 | Pulsador 2 Reducción de la luminosidad | Entrada / salida | LECT | [3.7] DPT_Control_Dimming | 4 Bit |
| 251 | Pulsador 2 codificador 8 bit | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |
| 252 | Pulsador 2 codificador 16 bit | Salida | L-CT | [9] 9.xxx | 2 Bytes |
| 253 | Pulsador 2 escena | Salida | L-CT | [5] 5.xxx | 1 Byte |

6. Ajuste de parámetros

6.1. Comportamiento en caída/retorno de tensión

Procedimiento en caso de corte de la tensión del bus:

El dispositivo no envía nada.

Procedimiento al retornar la tensión del bus y tras la programación o el reseteo:

El equipo envía todas las salidas conforme a su comportamiento de envío fijado en los parámetros con los retardos establecidos en el bloque de parámetros "Ajustes generales".

6.2. Ajustes generales

Ajuste las propiedades básicas de transmisión de datos y elija si se deben enviar los objetos de falla.

| Retraso del envío tras encendido y programación para: | |
|-------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Valores de medición | 5 s • ... • 2 h |
| Umrales y salidas de conmutación | 5 s • ... • 2 h |
| Controlador-objetos | 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Salidas lógicas | 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Velocidad máxima de los telegramas | <ul style="list-style-type: none"> • 1 telegrama por segundo • ... • <u>5 telegramas por segundo</u> • ... • 20 telegramas por segundo |

Active los objetos de perturbación por temperatura/humedad o VOC para recibir información en el bus si hay algún problema con la medición.

| | |
|------------------------------------------------|----------------|
| Usar objeto obstaculizante temperatura/humedad | Sí • <u>No</u> |
| Usar objeto obstaculizante VOC | Sí • <u>No</u> |

6.3. Valor de medición de temperatura

Con ayuda de la **compensación** se puede ajustar el valor de medición que se va a enviar.

| | |
|------------------------|--------------------|
| Compensación en 0,1 °C | -50...50; <u>0</u> |
|------------------------|--------------------|

El equipo puede calcular un **valor mixto** a partir del valor de medición propio y un valor externo. Si lo desea, configure el cálculo de valores mixtos. Si se utiliza un porcen-

taje externo, todos los ajustes siguientes (umbrales, etc.) hacen referencia al valor de medición total.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Usar un valor de medición externo | <u>No</u> • Sí |
| Porcentaje del valor de medición externo en el valor de medición total | 5 % • 10 % • ... • <u>50 %</u> • ... • 100 % |
| Comportamiento de envío para el valor de medición interno y total | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |
| A partir de una modificación de (<i>si se envía en caso de modificación</i>) | 0,1 °C • 0,2 °C • <u>0,5 °C</u> • ... • 5,0 °C |
| Ciclo de envío (<i>cuando se envía cíclicamente</i>) | 5 s • <u>10 s</u> • ... • 2 h |

El **valor de medición mínimo y máximo** se puede guardar y enviar al bus. Los valores de medición actuales se pueden restablecer mediante los objetos "Reseteo valor mín./máx. de temperatura". Después del reseteo, los valores no se conservan.

| | |
|--------------------------------|----------------|
| Utilizar valor mínimo y máximo | <u>No</u> • Sí |
|--------------------------------|----------------|

6.4. Umbrales de temperatura

Active los umbrales de temperatura necesarios. A continuación se muestran los menús para configurar otros ajustes de los umbrales.

| | |
|------------------------|----------------|
| Emplear umbral 1/2/3/4 | Sí • <u>No</u> |
|------------------------|----------------|

6.4.1. Umbral 1, 2, 3, 4

Umbral

Configure en qué casos se deben conservar los **umbrales y tiempos de retraso** recibidos por objeto. El parámetro solo se tiene en cuenta cuando el ajuste por objeto está activado más abajo. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

Definición de umbral por parámetro:

Configure el umbral y la histéresis directamente.

| | |
|--------------------------|--------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Umbral en 0,1 °C | -300 ... 800; <u>200</u> |

Definición de umbral por objeto de comunicación:

Predefina cómo recibe el bus el umbral. Básicamente se puede recibir un valor nuevo o solo una orden de aumentar o disminuir.

En la primera puesta en marcha se debe predefinir un umbral que sea válido hasta la primera comunicación de un nuevo umbral. Con el equipo ya puesto en marcha puede emplearse el último umbral comunicado. Básicamente se predefine un rango de temperatura en el que se puede modificar el umbral (limitación de valor de objeto).

Un umbral establecido se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

| | |
|----------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Conservar los umbrales y los retrasos recibidos por objeto de comunicación | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
| Umbral inicial en 0,1 °C válido hasta la 1.ª comunicación | -300 ... 800; <u>200</u> |
| Limitación de valor de objeto (mín.) en 0,1 °C | <u>-300</u> ...800 |
| Limitación de valor de objeto (máx.) en 0,1 °C | -300... <u>800</u> |
| Tipo de modificación del umbral | <u>Valor absoluto</u> • Aumento / Disminución |
| Incremento (con modificación por aumento/disminución) | <u>0,1 °C</u> • ... • 5 °C |

Configure la **histéresis** independientemente del tipo de definición del umbral.

| | |
|----------------------------|---------------------|
| Histéresis en % del umbral | 0 ... 50; <u>20</u> |
|----------------------------|---------------------|

Salida de conmutación

Configure el comportamiento de la salida de conmutación para cuando se rebase o no se alcance el umbral. El retraso de conmutación de la salida se puede configurar mediante objetos o directamente como un parámetro.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Valor de la salida (U = umbral) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>U por encima = 1</u> U – hist. por debajo = 0 • U por encima = 0 U – hist. por debajo = 1 • U por debajo = 1 U + hist. por encima = 0 • U por debajo = 0 U + hist. por encima = 1 |
| Retraso ajustable mediante objetos (en segundos) | <u>No</u> • Sí |
| Retraso de conmutación de 0 a 1 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Retraso de conmutación de 1 a 0 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |

| | |
|----------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo (solo cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

Bloqueo

La salida de conmutación se puede bloquear mediante un objeto.

| | |
|---------------------------------------------|----------------|
| Emplear bloqueo de la salida de conmutación | <u>No</u> • Sí |
|---------------------------------------------|----------------|

Una vez activado el bloqueo, establezca aquí los valores predeterminados de comportamiento de la salida durante el bloqueo.

| | |
|-------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Evaluación del objeto de bloqueo | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Con valor 1: bloquear con valor 0: desbloquear</u> • Con valor 0: bloquear con valor 1: desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1.ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de la salida de conmutación | |
| Al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • enviar 0 • enviar 1 |
| Al desbloquear (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | [En función del ajuste de "La salida de conmutación envía"] |

El comportamiento de la salida de conmutación al desbloquear depende del valor del parámetro "La salida de conmutación envía" (véase "Salida de conmutación")

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía en caso de modificación | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación y cíclicamente | enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 y cíclicamente | si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 y cíclicamente | si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |

6.5. Control PI de la temperatura

Active el control si desea utilizarlo.

| | |
|------------------|---------|
| Utilizar control | No • Sí |
|------------------|---------|

Control: aspectos generales

Configure en qué casos se deben conservar los **valores de consigna y el tiempo de prolongación** recibidos por objeto. El parámetro solo se tiene en cuenta cuando el ajuste por objeto está activado más abajo. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

Para un control de la temperatura ambiente adaptado a las necesidades se utilizan los modos de confort, espera, eco y protección de edificación.

Confort para presencia,

Espera para ausencia,

Eco como modo nocturno y

Protección anticongelamiento/térmica (protección de edificación) por ejemplo con la ventana abierta.

En los ajustes del controlador de temperatura se especifican las temperaturas de consigna para cada uno de los modos. Los objetos determinan el modo que debe ejecutarse. El cambio de un modo a otro se puede accionar de forma manual o automática (p. ej., mediante temporizador, contacto de ventana).

El **modo** se puede cambiar mediante dos objetos de 8 bits que posean diferentes prioridades. Objetos

"... Modo HVAC (Prio 2)" para conmutación en servicio diario y

"... Modo HVAC (Prio 1)" para conmutación central con mayor prioridad.

Los objetos se codifican como sigue:

0 = Automático

1 = Confort

2 = Espera

3 = Eco

4 = Protección de edificación

Alternativamente pueden utilizarse tres objetos, de manera que un objeto conmute entre el modo eco y el modo de espera y los otros dos activen el modo de confort o el modo de protección anticongelamiento/térmica. De esta manera, el objeto de confort bloquea el objeto de eco/espera, ya que el objeto de protección anticongelamiento/térmica tiene mayor prioridad. Objetos

"... Modo (1: Eco, 0: Espera)",

"... Activación modo confort" y

"... Activación modo protección anticongelamiento/térmica"

| | |
|--------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Cambio del modo mediante | <ul style="list-style-type: none"> • dos objetos de 8 bits (modo HVAC) • tres objetos de 1 bit |
|--------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

Especifique el modo que deba ejecutarse (por defecto) **tras un reseteo** (p. ej. corte de suministro eléctrico, reinicialización de la línea a través del bus).

Configure entonces el **bloqueo** del control de la temperatura mediante el objeto de bloqueo.

| | |
|---------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Modo tras reseteo | <ul style="list-style-type: none"> • Confort • <u>Espera</u> • Eco • Protección de edificación |
| Comportamiento del objeto de bloqueo con el valor | <ul style="list-style-type: none"> • 1 = bloquear 0 = desbloquear • 0 = bloquear 1 = desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo tras reseteo | <u>0</u> • 1 |

Establezca el punto en el que las **variables de control** se **envían** al bus. El envío cíclico ofrece mayor seguridad si el receptor no recibe ninguna notificación. Asimismo es posible establecer una supervisión cíclica a través del actuador.

| | |
|-------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Enviar variables de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación y cíclicamente |
| a partir de una modificación de (en % absoluto) | 1...10; <u>2</u> |
| Ciclo (cuando se envía cíclicamente) | 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

El **objeto de estado** emite el estado actual de la variable de control (0 % = OFF, >0 % = ON) y puede emplearse para su visualización o para apagar la bomba calefactora cuando deje de funcionar la calefacción.

| | |
|-----------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Enviar el objeto de estado | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo (cuando se envía cíclicamente) | 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

A continuación defina el **tipo de control**. Las calefacciones y las refrigeraciones pueden operarse en dos niveles.

| | |
|-----------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Calefacción de un nivel</u> • Calefacción de dos niveles • Refrigeración de un nivel • Calefacción de un nivel + refrigeración de un nivel • Calefacción de dos niveles + refrigeración de un nivel • Calefacción de dos niveles + refrigeración de dos niveles |
|-----------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

Valor de consigna: aspectos generales

Los valores de consigna pueden especificarse para cada modo por separado o emplear el valor de consigna de confort como valor base.

Si se utiliza el control para la calefacción y para la refrigeración, se podrá seleccionar el ajuste "por separado con objeto de conmutación". De esta forma es posible conmutar los sistemas que se utilizan como refrigeración en verano y como calefacción en invierno.

En el caso de utilizar un valor base, para los otros modos se introduce solamente una desviación del valor de consigna de confort (p. ej. 2 °C menos para el modo de espera).

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Recibido los valores nominales modificados después de cambio de modo | No • <u>Sí</u> |
| Ajuste de los valores nominales | <ul style="list-style-type: none"> • <u>separado</u> con conmutador • <u>separado</u> sin conmutador • con base en el valor nominal de confort con conmutador • con base en el valor nominal de confort sin conmutador |
| Comportamiento del conmutador para el valor <i>sólo cuando se utiliza el conmutador</i> | <ul style="list-style-type: none"> • <u>0 = calefacción</u> <u>1 = refrigeración</u> • <u>1 = calefacción</u> <u>0 = refrigeración</u> |
| Valor del conmutador antes de la 1ª comunicación <i>sólo cuando se utiliza el conmutador</i> | <u>0</u> • 1 |

Se especifica el **incremento** para la modificación del valor nominal. Los cambios pueden estar activos de forma temporal (no se almacenan) o pueden continuar almacenados tras restablecerse la tensión (y la programación). Esto se aplica también a una prolongación de confort.

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Incremento para modificaciones de valores nominales (en 0,1 °C) | 1... 50; <u>10</u> |
| Almacenamiento de valor(es) nominales y tiempo de prolongación de confort | <ul style="list-style-type: none"> • no • <u>tras volver la tensión</u> • <u>tras volver la tensión y programación</u> |

Desde el modo eco, es decir el modo nocturno, es posible conmutar manualmente el regulador al modo confort. De esta manera, el valor nominal diurno puede prolongarse, por ejemplo, en caso de que haya huéspedes presentes. La duración de periodo de prolongación de confort puede especificarse. Tras la expiración del tiempo de prolongación de confort, el regulador conmuta nuevamente al modo eco.

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Tiempo de prolongación de confort en segundos (sólo activable en el modo eco) | 1...36000; <u>3600</u> |
|-------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

Valor nominal confort

El modo confort se utiliza generalmente durante el día cuando hay presencia de personas. Para el valor nominal de confort se define un valor inicial y un rango de temperatura, en el cual se modifica el valor nominal.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor nominal inicial calefacción/refrigeración (en 0,1 °C) vigente hasta la 1ª comunicación <i>no ocurre en caso de almacenar el valor nominal tras la programación</i> | -300...800; <u>210</u> |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

Si los valores de consigna se especifican por separado:

| | |
|--------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor de objeto mínimo calefacción/refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>160</u> |
| Valor de objeto máximo calefacción/refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>280</u> |

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base:

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base, se indica la disminución/aumento de este valor.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor nominal inicial calefacción (en 0,1 °C) vigente hasta la 1ª comunicación | -300...800; <u>210</u> |
| Valor de consigna de base mínimo (en 0,1 °C) | -300...800; <u>160</u> |
| Valor de consigna de base máximo (en 0,1 °C) | -300...800; <u>280</u> |
| Disminución de hasta (en 0,1 °C) | 1...100; <u>50</u> |
| Aumento de hasta (en 0,1 °C) | 1...100; <u>50</u> |

Cuando se utiliza el valor de consigna de confort como base sin objeto de conmutación, en el tipo de control "Calefacción y refrigeración" se predefine una zona neutra para que no se pueda pasar directamente de la calefacción a la refrigeración.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| Zona neutra entre calefacción y refrigeración <i>(si se utiliza calefacción Y refrigeración)</i> | 1...100; <u>50</u> |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|

Valor de consigna de espera

El modo de espera se utiliza generalmente durante el día cuando hay ausencia de personas.

Si los valores de consigna se especifican por separado:

Se define un valor de consigna inicial y un rango de temperatura en el que se puede modificar el valor de consigna.

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor de consigna inicial calefacción (en 0,1 °C) válido hasta la 1.ª comunicación | -300...800; <u>180</u> |
|------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor de consigna inicial refrigeración (en 0,1 °C) válido hasta la 1.ª comunicación | -300...800; <u>240</u> |
| Valor de objeto mínimo calefacción/ refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>160</u> |
| Valor de objeto máximo calefacción/ refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>280</u> |

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base:

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base, se indica la disminución/aumento de este valor.

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| Disminución valor de consigna de calefacción (en 0,1 °C) (con calefacción) | 0...200; <u>30</u> |
| Aumento valor de consigna de refrigeración (en 0,1 °C) (con refrigeración) | 0...200; <u>30</u> |

Valor de consigna de eco

El modo eco se utiliza generalmente como modo nocturno.

Si los valores de consigna se especifican por separado:

Se define un valor de consigna inicial y un rango de temperatura en el que se puede modificar el valor de consigna.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Valor de consigna inicial calefacción (en 0,1 °C) válido hasta la 1.ª comunicación | -300...800; <u>160</u> |
| Valor de consigna inicial refrigeración (en 0,1 °C) válido hasta la 1.ª comunicación | -300...800; <u>280</u> |
| Valor de objeto mínimo calefacción/ refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>160</u> |
| Valor de objeto máximo calefacción/ refrigeración (en 0,1 °C) | -300...800; <u>280</u> |

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base:

Si se utiliza el valor de consigna de confort como base, se indica la disminución/aumento de este valor.

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| Disminución valor de consigna de calefacción (en 0,1 °C) (con calefacción) | 0...200; <u>50</u> |
| Aumento valor de consigna de refrigeración (en 0,1 °C) (con refrigeración) | 0...200; <u>60</u> |

Valores de consigna de protección anticongelamiento/térmica (protección de edificación)

El modo de protección de edificación se utiliza por ejemplo cuando se abren las ventanas para la ventilación. Se especifican valores de consigna para la protección anticongelamiento (calefacción) y la protección térmica (refrigeración), que no pueden ser modificados por agentes externos (sin acceso vía mandos, etc.). El modo de protección de edificación se puede activar con retraso, lo que permite abandonar el edificio antes de que se active el control en el modo de protección anticongelamiento/térmica.

| | |
|---------------------------------------------------------------|------------------------------------------------|
| Valor de consigna de protección anticongelamiento (en 0,1 °C) | -300...800; <u>70</u> |
| Retraso de activación | ninguno • 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |
| Valor de consigna de protección térmica (en 0,1 °C) | -300...800; <u>350</u> |
| Retraso de activación | ninguno • 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

Información general sobre las variables de control

Este ajuste aparece solamente en los tipos de control "Calefacción y Refrigeración". Aquí puede especificarse si se emplea una variable de control común para la calefacción y la refrigeración. Si el 2º nivel tiene una variable de control común, entonces deberá fijarse aquí el tipo de control del 2º nivel.

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Para calefacción y refrigeración se emplearán | <ul style="list-style-type: none"> • <u>variables de control independientes</u> • variables de control comunes en nivel 1 • variables de control comunes en nivel 2 • variables de control comunes en nivel 1+2 |
| Utilizar variable de control para válvula de 4/6 vías (solo con variables de control comunes en nivel 1) | <u>No</u> • Sí |
| Tipo de control (solo para nivel 2) | <ul style="list-style-type: none"> • Control sí/no • Control PI |
| La variable de control del 2º nivel es un (solo para nivel 2 con control sí/no) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>objeto de 1 bit</u> • objeto de 8 bits |

Cuando se utiliza la variable de control para una válvula de 4/6 vías se aplica:

0 %...100 % calefacción = 66 %...100 % variable de control

OFF = 50 % variable de control

0 %...100 % refrigeración = 33 %...0 % variable de control

6.5.1. Control de la calefacción nivel 1/2

Si hay un control de calefacción configurado, aparecen una o dos secciones de ajuste para los niveles de calefacción.

En el 1er nivel, la calefacción es accionada por un control PI, en el cual pueden introducirse parámetros reguladores o seleccionarse aplicaciones predeterminadas.

En el 2º nivel (solo en caso de una calefacción de dos niveles), la calefacción es accionada por un control PI o control sí/no.

Además, en el 2º nivel debe establecerse la diferencia del valor de consigna entre ambos niveles, es decir, a partir de qué valor de consigna inferior deberá conectarse el 2º nivel.

| | |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Diferencia del valor de consigna entre 1er y 2.º nivel (en 0,1 °C) (para el nivel 2) | 0...100; <u>40</u> |
| Tipo de control (para nivel 2 sin variables de control comunes) | <ul style="list-style-type: none"> • Control sí/no • Control PI |
| La variable de control es un (para nivel 2 con control sí/no sin variables de control comunes) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>objeto de 1 bit</u> • objeto de 8 bits |

Control PI con parámetros reguladores:

Este ajuste permite introducir parámetros individuales para el control PI.

| | |
|-----------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | • Control PI |
| Ajuste del control mediante | <ul style="list-style-type: none"> • parámetros reguladores • aplicaciones predefinidas |

Especifique con qué discrepancia del valor de consigna se alcanza la variable de control máxima, es decir, a partir de qué momento se utiliza la potencia máxima de calefacción.

El tiempo de reajuste indica la respuesta del control en función de las discrepancias en los valores de consigna. En caso de un tiempo de reajuste corto, el control reacciona con un aumento rápido de la variable de control. En caso de un tiempo de reajuste largo, el control reacciona de forma más mesurada y requiere más tiempo para alcanzar la variable de control requerida para la discrepancia del valor de consigna.

Aquí debería ajustarse un tiempo adaptado al sistema de calefacción (observe las indicaciones del fabricante).

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna/real de (en °C) | 1... <u>5</u> |
| Tiempo de reajuste (en min.) | 1...255; <u>30</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control. Especifique aquí un valor mayor a 0 (= APAGADO), para mantener un calor de fondo, p. ej. en caso de calefacciones de suelo radiante.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no se envía</u> • envía un valor determinado |
| Valor (en %) (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

En caso de existir una variable de control común para calefacción y refrigeración se envía siempre 0 como valor fijo.

Control PI con aplicación predeterminada:

Este ajuste provee parámetros fijos para aplicaciones frecuentes.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | • Control PI |
| Ajuste del control mediante | • parámetros reguladores • aplicaciones predefinidas |
| Aplicación | • Calefacción por agua caliente • Calefacción por suelo radiante • Ventilconvector • Calefacción eléctrica |
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna/real de (en °C) | Calefacción por agua caliente: 5 Calefacción por suelo radiante: 5 Ventilconvector: 4 Calefacción eléctrica: 4 |
| Tiempo de reajuste (en min.) | Calefacción por agua caliente: 150 Calefacción por suelo radiante: 240 Ventilconvector: 90 Calefacción eléctrica: 100 |

Determine lo que se envía al bloquearse el control. Especifique aquí un valor mayor a 0 (= APAGADO), para mantener un calor de fondo, p. ej. en caso de calefacciones de suelo radiante.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|-----------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | • no se envía • envía un valor determinado |
| Valor (en %) (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

En caso de existir una variable de control común para calefacción y refrigeración se envía siempre 0 como valor fijo.

Control sí/no (solo nivel 2):

Los controles sí/no se utilizan para sistemas que únicamente se encienden y se apagan.

| | |
|---------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Tipo de control (se especifica más arriba en caso de variables de control comunes) | • Control sí/no |
|---------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

Especifique la histéresis, que previene frecuentes encendidos y apagados cuando se alcanzan temperaturas límite.

| | |
|------------------------|--------------------|
| Histéresis (en 0,1 °C) | 0...100; <u>20</u> |
|------------------------|--------------------|

Si se utilizan variables de control independientes, elija si la variable de control del 2.º nivel es un objeto de 1 bit (encendido/apagado) o un objeto de 8 bits (valor porcentual/apagado).

| | |
|-------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La variable de control es un | <ul style="list-style-type: none"> • <u>objeto de 1 bit</u> • objeto de 8 bits |
| Valor (en %) (con un objeto de 8 bits) | <u>0...100</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control. Especifique aquí un valor mayor a 0 (= APAGADO), para mantener un calor de fondo, p. ej. en caso de calefacciones de suelo radiante. En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|-----------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • no se envía • envía un valor determinado |
| Valor (en %) solo cuando se envía un valor | <u>0...100</u> |

6.5.2. Control de la refrigeración nivel 1/2

Si hay un control de refrigeración configurado, aparecen una o dos secciones de ajuste para los niveles de refrigeración.

En el 1er nivel, la refrigeración es accionada por un control PI, en el cual pueden introducirse parámetros reguladores o seleccionarse aplicaciones predeterminadas.

En el 2º nivel (solo en caso de una refrigeración de dos niveles), la refrigeración es accionada por un control PI o control sí/no.

Además, en el 2º nivel debe establecerse la diferencia del valor de consigna entre ambos niveles, es decir, a partir de qué valor deberá conectarse el 2º nivel.

| | |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Diferencia del valor de consigna entre 1er y 2.º nivel (en 0,1 °C) (para el nivel 2) | 0...100; <u>40</u> |
| Tipo de control (para nivel 2 sin variables de control comunes) | <ul style="list-style-type: none"> • Control sí/no • Control PI |
| La variable de control es un (para nivel 2 con control sí/no sin variables de control comunes) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>objeto de 1 bit</u> • objeto de 8 bits |

Control PI con parámetros reguladores:

Este ajuste permite introducir parámetros individuales para el control PI.

| | |
|-----------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | • Control PI |
| Ajuste del control mediante | <ul style="list-style-type: none"> • parámetros reguladores • aplicaciones predefinidas |

Especifique con qué discrepancia del valor de consigna se alcanza la variable de control máxima, es decir, en qué momento se utiliza la potencia máxima de refrigeración.

El tiempo de reajuste indica la respuesta del control en función de las discrepancias en los valores de consigna. En caso de un tiempo de reajuste corto, el control reacciona con un aumento rápido de la variable de control. En caso de un tiempo de reajuste largo, el control reacciona de forma más mesurada y requiere más tiempo para alcanzar la variable de control requerida para la discrepancia del valor de consigna. Aquí debería ajustarse un tiempo adaptado al sistema de refrigeración (observe las indicaciones del fabricante).

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna/real de (en °C) | 1... <u>5</u> |
| Tiempo de reajuste (en min.) | 1...255; <u>30</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no se envía</u> • envía un valor determinado |
| Valor (en %) (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

En caso de existir una variable de control común para calefacción y refrigeración se envía siempre 0 como valor fijo.

Control PI con aplicación predeterminada:

Este ajuste provee parámetros fijos para un techo de refrigeración.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | • Control PI |
| Ajuste del control mediante | <ul style="list-style-type: none"> • parámetros reguladores • aplicaciones predefinidas |
| Aplicación | • Techo de refrigeración |
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna/real de (en °C) | Techo de refrigeración: 5 |
| Tiempo de reajuste (en min.) | Techo de refrigeración: 30 |

Determine lo que se envía al bloquearse el control.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • no se envía • envía un valor determinado |
| Valor (en %) (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

Control sí/no (solo nivel 2):

Los controles sí/no se utilizan para sistemas que únicamente se encienden y se apagan.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Tipo de control <i>se especifica más arriba en caso de variables de control comunes</i> | • Control sí/no |
|--------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

Especifique la histéresis, que previene frecuentes encendidos y apagados cuando se alcanzan temperaturas límite.

| | |
|------------------------|--------------------|
| Histéresis (en 0,1 °C) | 0...100; <u>20</u> |
|------------------------|--------------------|

Si se utilizan variables de control independientes, elija si la variable de control del 2.º nivel es un objeto de 1 bit (encendido/apagado) o un objeto de 8 bits (valor porcentual/apagado).

| | |
|--------------------------------------------------|------------------------------------------------|
| La variable de control es un | • <u>objeto de 1 bit</u> • objeto de 8 bits |
| Valor (en %) <i>(con un objeto de 8 bits)</i> | 0... <u>100</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control.
En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|---------------------------------------------------|------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | • <u>no se envía</u> • envía un valor determinado |
| Valor (en %) <i>(cuando se envía un valor)</i> | <u>0</u> ...100 |

En caso de existir una variable de control común para calefacción y refrigeración se envía siempre 0 como valor fijo.

6.6. Valor de medición de humedad

Con ayuda de la **compensación** se puede ajustar el valor de medición que se va a enviar.

| | |
|----------------------|--------------------|
| Compensación en % HR | -10...10; <u>0</u> |
|----------------------|--------------------|

El equipo puede calcular un **valor mixto** a partir del valor de medición propio y un valor externo. Si lo desea, configure el cálculo de valores mixtos. Si se utiliza un porcentaje externo, todos los ajustes siguientes (umbrales, etc.) hacen referencia al valor de medición total.

| | |
|------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Usar un valor de medición externo | <u>No</u> • Sí |
| Porcentaje del valor de medición externo en el valor de medición total | 5% • 10% • ... • <u>50%</u> • ... • 100% |
| Todos los ajustes siguientes se refieren al valor total medido | |
| Enviar el valor medido interno y total | • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |

| | |
|--------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------|
| A partir de una modificación de (si se envía en caso de modificación) | 0,1 % HR • 0,2 % HR • 0,5 % HR • <u>1,0 % HR</u> • ... • 20,0 % HR |
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • ... • 2 h |

El **valor de medición mínimo y máximo** se puede guardar y enviar al bus. Los valores de medición actuales se pueden restablecer mediante los objetos "Reseteo valor mín./máx. de humedad". Después del reseteo, los valores no se conservan.

| | |
|--------------------------------|----------------|
| Utilizar valor mínimo y máximo | <u>No</u> • Sí |
|--------------------------------|----------------|

6.7. Umbrales de humedad

Active los umbrales de humedad atmosférica necesarios. A continuación se muestran los menús para configurar otros ajustes de los umbrales.

| | |
|--------------------|----------------|
| Emplear umbral 1/2 | Sí • <u>No</u> |
|--------------------|----------------|

6.7.1. Umbral 1, 2

Umbral

Configure en qué casos se deben conservar los **umbrales y tiempos de retraso** recibidos por objeto. El parámetro solo se tiene en cuenta cuando el ajuste por objeto está activado más abajo. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

El umbral se puede configurar por parámetro directamente en el programa de aplicación o predefinir por objeto de comunicación mediante el bus.

Definición de umbral por parámetro:

Configure el umbral y la histéresis directamente.

| | |
|--------------------------|--------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Umbral en 0,1 % HR | 0 ... 100; <u>70</u> |

Definición de umbral por objeto de comunicación:

Predefina cómo recibe el bus el umbral. Básicamente se puede recibir un valor nuevo o solo una orden de aumentar o disminuir.

En la primera puesta en marcha se debe predefinir un umbral que sea válido hasta la primera comunicación de un nuevo umbral. Con el equipo ya puesto en marcha puede emplearse el último umbral comunicado. Básicamente se predefine un rango de humedad en el que se puede modificar el umbral (limitación del valor del objeto).

Un umbral establecido se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

| | |
|----------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Conservar los umbrales y los retrasos recibidos por objeto de comunicación | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
| Umbral inicial en 0,1 % HR válido hasta la 1.ª comunicación | 0 ... 100; <u>70</u> |
| Limitación del valor del objeto (mín.) en 0,1 % HR | <u>0</u> ...100 |
| Limitación del valor del objeto (máx.) en 0,1 % HR | 0... <u>100</u> |
| Tipo de modificación del umbral | <u>Valor absoluto</u> • Aumento / Disminución |
| Incremento (con modificación por aumento/disminución) | 0,1 % HR • ... • <u>2,0 % HR</u> • ... • 20,0 % HR |

Configure la **histéresis** independientemente del tipo de definición del umbral.

| | |
|------------------------------------------------|---------------------|
| Histéresis en % (en relación con el umbral) | 0 ... 50; <u>20</u> |
|------------------------------------------------|---------------------|

Salida de conmutación

Configure el comportamiento de la salida de conmutación para cuando se rebase o no se alcance el umbral. El retraso de conmutación de la salida se puede configurar mediante objetos o directamente como un parámetro.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Valor de la salida (U = umbral) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>U por encima = 1</u> U – hist. por debajo = 0 • <u>U por encima = 0</u> U – hist. por debajo = 1 • U por debajo = 1 U + hist. por encima = 0 • U por debajo = 0 U + hist. por encima = 1 |
| Retraso ajustable mediante objetos (en segundos) | <u>No</u> • Sí |
| Retraso de conmutación de 0 a 1 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Retraso de conmutación de 1 a 0 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |

| | |
|----------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo (solo cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

Bloqueo

La salida de conmutación se puede bloquear mediante un objeto.

| | |
|---------------------------------------------|----------------|
| Emplear bloqueo de la salida de conmutación | <u>No</u> • Sí |
|---------------------------------------------|----------------|

Una vez activado el bloqueo, establezca aquí los valores predeterminados de comportamiento de la salida durante el bloqueo.

| | |
|-------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Evaluación del objeto de bloqueo | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Con valor 1: bloquear con valor 0: desbloquear</u> • Con valor 0: bloquear con valor 1: desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1.ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de la salida de conmutación | |
| Al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • enviar 0 • enviar 1 |
| Al desbloquear (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | [En función del ajuste de "La salida de conmutación envía"] |

El comportamiento de la salida de conmutación al desbloquear depende del valor del parámetro "La salida de conmutación envía" (véase "Salida de conmutación")

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía en caso de modificación | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación y cíclicamente | enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 y cíclicamente | si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 y cíclicamente | si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |

6.8. Control PI de la humedad

Cuando activa el control de la humedad, puede configurar en lo sucesivo el tipo de control, los valores de consigna, la humidificación y la deshumidificación.

| | |
|-----------------------------------|----------------|
| Utilizar el control de la humedad | <u>No</u> • Sí |
|-----------------------------------|----------------|

Control: aspectos generales

Con el **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** se puede controlar la deshumidificación de uno o dos niveles o una humidificación/deshumidificación combinadas.

| | |
|-----------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Deshumidificación de un nivel</u> • Deshumidificación de dos niveles • Humidificación y deshumidificación |
|-----------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

Configure entonces el bloqueo del control de la humedad mediante el objeto de bloqueo.

| | |
|---------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Comportamiento del objeto de bloqueo con el valor | <ul style="list-style-type: none"> • <u>1 = bloquear 0 = desbloquear</u> • 0 = bloquear 1 = desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1ª comunicación | 0 • <u>1</u> |

Establezca el punto en el que las variables de control se envían al bus. El envío cíclico ofrece mayor seguridad si el receptor no recibe ninguna notificación. Asimismo es posible establecer una supervisión cíclica a través del actuador.

| | |
|-------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Enviar variables de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación y cíclicamente |
| A partir de un cambio de (en% absoluto) | 1 ... 20, <u>2</u> |
| Ciclo de envío (solo cuando se envía cíclicamente) | 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

El objeto de estado emite el estado actual de la variable de control de salida (0 = OFF, >0 = ON) y se puede utilizar por ejemplo para la visualización.

| | |
|-------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Objeto(s) de estado envía(n) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo de envío (solo cuando se envía cíclicamente) | 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

Valor de consigna del controlador

Configure en qué casos se debe conservar el **valor de consigna** recibido por objeto. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

En la primera puesta en marcha se debe predefinir un **valor de consigna** que sea válido hasta la primera comunicación de un nuevo valor de consigna. Con el equipo ya puesto en marcha puede emplearse el último valor de consigna comunicado. Básicamente se predefine un rango de humedad del aire en el que se puede modificar el valor de consigna (**limitación de valor de objeto**).

Predefina cómo recibe el bus el valor de consigna. Básicamente se puede recibir un valor nuevo o solo una orden de aumentar o disminuir.

Un valor de consigna establecido se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

Definición de umbral por parámetro:

Configure el umbral y la histéresis directamente.

| | |
|--------------------------|--------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Umbral en 0,1 % HR | 0 ... 100; <u>70</u> |

Definición de umbral por objeto de comunicación:

| Definición del punto de ajuste por | Parámetro • Objetos de comunicación |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| El último valor comunicado debe ser preservado | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
| Umbral inicial en 0,1 % HR válido hasta la 1.ª comunicación <i>(no al guardar el punto de ajuste después de la programación)</i> | 0 ... 100; <u>50</u> |
| Limitación del valor del objeto (mín.) en 0,1 % HR | 0...100; <u>40</u> |
| Limitación del valor del objeto (máx.) en 0,1 % HR | 0...100; <u>60</u> |
| Limitación del valor del objeto (máx.) en 0,1 % HR | <u>Valor absoluto •</u> Aumento/disminución 1,00% • 2,00% • <u>5,00%</u> • 10,00% |

En el tipo de control "Humidificación y deshumidificación" se predefine una zona neutra para que una conmutación directa de la humidificación a la deshumidificación se puede evitar.

| | |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|
| Zona neutra entre humidificación y deshumidificación en % <i>(solo si se humidifica Y se deshumidifica)</i> | 0...50; <u>15</u> |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|

La humidificación empieza cuando la humedad relativa del aire es inferior o igual al valor de consigna/valor de zona neutra.

Deshumidificación o humidificación

Para cada tipo de control aparecen secciones de ajuste para la humidificación y la deshumidificación (1er/2.º nivel).

En la deshumidificación de dos niveles debe predefinirse la diferencia del valor de consigna entre ambos niveles, es decir, a partir de qué valor de consigna inferior deberá conectarse el 2.º nivel.

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|
| Diferencia del valor de consigna entre 1er y 2.º nivel en % (solo para nivel 2) | 0...50; <u>15</u> |
|------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|

Especifique con qué discrepancia del valor de consigna se alcanza la variable de control máxima, es decir, a partir de qué momento se utiliza la potencia máxima.

El tiempo de reajuste indica la respuesta del control en función de las discrepancias en los valores de consigna. En caso de un tiempo de reajuste corto, el control reacciona con un aumento rápido de la variable de control. En caso de un tiempo de reajuste largo, el control reacciona de forma más mesurada y requiere más tiempo para alcanzar la variable de control requerida para la discrepancia del valor de consigna.

Aquí debería ajustarse un tiempo adaptado al sistema de humidificación/deshumidificación (observe las indicaciones del fabricante).

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna y el real de % | 1...50; <u>5</u> |
| Tiempo de reajuste en minutos | 1...255; <u>3</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no se envía</u> • envía un valor determinado |
| Valor en % (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

6.9. Valor de medición del punto de rocío

El **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** calcula la temperatura del punto de rocío y emite el valor al bus.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Taupunkttemperatur verwenden | <u>Nein</u> • Ja |
| Comportamiento de envío | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |
| A partir de una modificación de (si se envía en caso de modificación) | <u>0,1°C</u> • 0,2°C • 0,5°C • 1,0°C • 2,0°C • 5,0°C |
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s • 1 min • ... • 2 h |

En caso necesario, active la supervisión de la temperatura del refrigerante. A continuación se muestra el menú para configurar otros ajustes de la supervisión.

| | |
|-----------------------------------------------------------|----------------|
| Emplear la supervisión de la temperatura del refrigerante | <u>No</u> • Sí |
|-----------------------------------------------------------|----------------|

6.9.1. Supervisión de la temperatura del refrigerante

Para la temperatura del refrigerante se puede configurar un umbral que esté orientado a la temperatura del punto de rocío actual (compensación/discrepancia). La salida de conmutación de la supervisión de la temperatura del refrigerante puede advertir de condensaciones de agua en el sistema o activar medidas correctivas adecuadas.

Umbral

Umbral = temperatura del punto de rocío + compensación

Configure en qué casos se debe conservar la **compensación** recibida por objeto. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

| | |
|---------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Conservar la compensación recibida por objeto de comunicación | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
|---------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

En la primera puesta en marcha se debe predefinir una **compensación** que sea válida hasta la primera comunicación de una nueva compensación. Con el equipo ya puesto en marcha puede emplearse la última compensación comunicada.

La compensación establecida se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Compensación inicial en °C válido hasta la 1.ª comunicación | 0...20; <u>3</u> |
| Incremento para cambio de compensación | 0,1°C • 0,2°C • 0,3°C • 0,4°C • 0,5°C • <u>1°C</u> • 2°C • 3°C • 4°C • 5°C |
| Configuración de la histéresis | 0 ... 50; <u>20</u> |
| Envío del umbral | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |
| A partir de una modificación de (si se envía en caso de modificación) | <u>0,1°C</u> • 0,2°C • 0,5°C • 1,0°C • 2,0°C • 5,0°C |
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s • 1 min • ... • 2 h |

Salida de conmutación

El retraso de conmutación de la salida se puede configurar mediante objetos o directamente como un parámetro.

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Valor de la salida (U = umbral) | <ul style="list-style-type: none"> • U por encima = 1 U – hist. por debajo = 0 • U por encima = 0 U – hist. por debajo = 1 • <u>U por debajo = 1 U + hist. por encima = 0</u> • <u>U por debajo = 0 U + hist. por encima = 1</u> |
| Retraso ajustable mediante objetos (en segundos) | <u>No</u> • Sí |
| Retraso de conmutación de 0 a 1 cuando se configura mediante objetos: válido hasta la 1.ª comunicación | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Retraso de conmutación de 1 a 0 cuando se configura mediante objetos: válido hasta la 1.ª comunicación | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| La salida de conmutación envía | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo de envío (solo cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

Bloqueo

La salida de conmutación se puede bloquear mediante un objeto. Establezca aquí los valores predeterminados de comportamiento de la salida durante el bloqueo.

| | |
|-------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Emplear bloqueo de la salida de conmutación | <u>No</u> • Sí |
| Evaluación del objeto de bloqueo | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Con valor 1: bloquear con valor 0: desbloquear</u> • Con valor 0: bloquear con valor 1: desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1.ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de la salida de conmutación | |
| Al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • enviar 0 • enviar 1 |
| Al desbloquear (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | [En función del ajuste de "La salida de conmutación envía"] |

El comportamiento de la salida de conmutación al desbloquear depende del valor del parámetro "La salida de conmutación envía" (véase "Salida de conmutación")

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía en caso de modificación | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación y cíclicamente | enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 y cíclicamente | si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 y cíclicamente | si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |

6.10. Humedad absoluta

KNX VOC/TH-UP Touch capta el valor de humedad absoluta del aire y lo puede enviar al bus.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Emplear humedad absoluta | <u>No</u> • Sí |
| Comportamiento de envío | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |
| A partir de una modificación de (<i>si se envía en caso de modificación</i>) | 0,1 g • 0,2 g • 0,5 g • <u>1,0 g</u> • 2,0 g • 5,0 g |
| Ciclo de envío (<i>cuando se envía cíclicamente</i>) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

6.11. Campo de confort

El **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** puede enviar una notificación al bus cuando se sale del campo de confort. Con ello se puede, por ejemplo, supervisar el cumplimiento de DIN 1946 (valores estándar) o también definir un campo de confort propio.

| | |
|--------------------------|----------------|
| Emplear campo de confort | <u>No</u> • Sí |
|--------------------------|----------------|

| | |
|----------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Comportamiento de envío | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • ben caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Sendezyklus (wenn zyklisch gesendet wird) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

Defina el campo de confort indicando los valores mínimos y máximos para la temperatura y la humedad. Los valores estándar indicados se corresponden con la norma DIN 1946

| | |
|------------------------------------------------------------|------------------------|
| Temperatura máxima en °C (estándar 26 °C) | 25 ... 40; <u>26</u> |
| Temperatura mínima en °C (estándar 20 °C) | 10 ... 21; <u>20</u> |
| Humedad relativa máxima en % (estándar 65 %) | 52 ... 90; <u>65</u> |
| Humedad relativa mínima en % (estándar 30 %) | 10 ... 43; <u>30</u> |
| Humedad absoluta máxima en 0,1 g/kg (estándar 115 g/kg) | 50 ... 200; <u>115</u> |

Histéresis de la temperatura: 1 °C

Histéresis de la humedad relativa: 2 % HR

Histéresis de la humedad absoluta: 2 g/kg

6.12. Valor de medición de VOC

Con ayuda de la **compensación** se puede ajustar el valor de medición que se va a enviar.

| | |
|---------------------|----------------------|
| Compensación en ppm | -100...100; <u>0</u> |
|---------------------|----------------------|

El equipo puede calcular un **valor mixto** a partir del valor de medición propio y un valor externo. Si lo desea, configure el cálculo de valores mixtos. Si se utiliza un porcentaje externo, todos los ajustes siguientes (umbrales, etc.) hacen referencia al valor de medición total.

| | |
|------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Usar un valor de medición externo | <u>Nein</u> • Ja |
| Porcentaje del valor de medición externo en el valor de medición total | 5% • 10% • ... • <u>50%</u> • ... • 100% |
| Todos los ajustes siguientes se refieren al valor total medido | |
| Enviar el valor medido interno y total | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar</u> • cíclicamente • en caso de modificación • en caso de modificación y cíclicamente |

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------|
| A partir de una modificación de (respecto al último valor de medición) (si se envía en caso de modificación) | 2% • <u>5%</u> • ... • 50% |
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • ... • 2 h |

El **valor de medición máximo** se puede guardar y enviar al bus. El valor de medición actual se puede restablecer mediante el objeto "Reseteo valor máximo VOC". Después del reseteo, el valor no se conserva.

| | |
|----------------------|----------------|
| Emplear valor máximo | <u>No</u> • Sí |
|----------------------|----------------|

6.13. Umbrales de VOC

Active los umbrales de VOC necesarios. A continuación se muestran los menús para configurar otros ajustes de los umbrales.

| | |
|------------------------|----------------|
| Emplear umbral 1/2/3/4 | Sí • <u>No</u> |
|------------------------|----------------|

300 ppm ... 1000 ppm: aire fresco

1000 ppm ... 2000 ppm: aire usado

1000 ppm = 0,1 %

6.13.1. Umbral 1, 2, 3, 4

Umbral

Configure en qué casos se deben conservar los **umbrales y tiempos de retraso** recibidos por objeto. El parámetro solo se tiene en cuenta cuando el ajuste por objeto está activado más abajo. Tenga en cuenta que el ajuste "Tras volver la tensión y tras la programación" no se debe utilizar para la primera puesta en marcha, ya que hasta la primera comunicación siempre se utilizan los ajustes por defecto (el ajuste mediante objetos se ignora).

El umbral se puede configurar por parámetro directamente en el programa de aplicación o predefinir por objeto de comunicación mediante el bus.

Definición de umbral por parámetro:

Configure el umbral y la histéresis directamente.

| | |
|--------------------------|--------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Umbral en ppm | 0 ... 2000; <u>1200</u> |

Definición de umbral por objeto de comunicación:

Predefina cómo recibe el bus el umbral. Básicamente se puede recibir un valor nuevo o solo una orden de aumentar o disminuir.

En la primera puesta en marcha se debe predefinir un umbral que sea válido hasta la primera comunicación de un nuevo umbral. Con el equipo ya puesto en marcha puede

emplearse el último umbral comunicado. Básicamente se predefine un rango en el que se puede modificar el umbral (limitación del valor del objeto).

Un umbral establecido se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

| | |
|----------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Conservar los umbrales y los retrasos recibidos por objeto de comunicación | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
| Umbral inicial en 0,1 °C válido hasta la 1.ª comunicación | 0 ... 5000; <u>1200</u> |
| Limitación de valor de objeto (mín.) en ppm | <u>0</u> ...5000 |
| Limitación de valor de objeto (máx.) en ppm | 0...5000; <u>2000</u> |
| Tipo de modificación del umbral | <u>Valor absoluto</u> • Aumento/disminución |
| Incremento en ppm (con modificación por aumento/disminución) | 1 • 2 • 5 • 10 • <u>20</u> • ... • 200 |

Configure la **histéresis** independientemente del tipo de definición del umbral.

| | |
|----------------------------|---------------------|
| Histéresis en % del umbral | 0 ... 50; <u>20</u> |
|----------------------------|---------------------|

Salida de conmutación

Configure el comportamiento de la salida de conmutación para cuando se rebase o no se alcance el umbral. El retraso de conmutación de la salida se puede configurar mediante objetos o directamente como un parámetro.

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Valor de la salida (U = umbral) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>U por encima = 1</u> <u>U – hist. por debajo = 0</u> • <u>U por encima = 0</u> <u>U – hist. por debajo = 1</u> • <u>U por debajo = 1</u> <u>U + hist. por encima = 0</u> • <u>U por debajo = 0</u> <u>U + hist. por encima = 1</u> |
| Retraso ajustable mediante objetos (en segundos) | <u>No</u> • Sí |
| Retraso de conmutación de 0 a 1 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |
| Retraso de conmutación de 1 a 0 (cuando el retraso se configura mediante objetos: hasta la 1.ª comunicación) | <u>ninguno</u> • 1 s • 2 s • 5 s • 10 s • ... • 2 h |

| | |
|----------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo (solo cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • 30 s... • 2 h |

Bloqueo

La salida de conmutación se puede bloquear mediante un objeto.

| | |
|---------------------------------------------|----------------|
| Emplear bloqueo de la salida de conmutación | <u>No</u> • Sí |
|---------------------------------------------|----------------|

Una vez activado el bloqueo, establezca aquí los valores predeterminados de comportamiento de la salida durante el bloqueo.

| | |
|-------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Evaluación del objeto de bloqueo | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Con valor 1: bloquear con valor 0: desbloquear</u> • Con valor 0: bloquear con valor 1: desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1.ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de la salida de conmutación | |
| Al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • enviar 0 • enviar 1 |
| Al desbloquear (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | [En función del ajuste de "La salida de conmutación envía"] |

El comportamiento de la salida de conmutación al desbloquear depende del valor del parámetro "La salida de conmutación envía" (véase "Salida de conmutación")

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida de conmutación envía en caso de modificación | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 | <ul style="list-style-type: none"> • no enviar notificación • si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación y cíclicamente | enviar el estado de la salida de conmutación |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 1 y cíclicamente | si salida de conmutación = 1 → enviar 1 |
| La salida de conmutación envía en caso de modificación a 0 y cíclicamente | si salida de conmutación = 0 → enviar 0 |

6.14. Control PI de VOC

Cuando active el control de la calidad del aire, puede configurar en lo sucesivo el tipo de control, los valores de consigna y la ventilación.

| | |
|------------------|-----------------------|
| Utilizar control | Sí • <u>No</u> |
|------------------|-----------------------|

Control: aspectos generales

Con el **Sensor KNX VOC/TH-UP Touch** se puede controlar una ventilación de uno o dos niveles.

| | |
|-----------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Tipo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Ventilación de un nivel</u> • Ventilación de dos niveles |
|-----------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

Configure el bloqueo del control de la ventilación mediante el objeto de bloqueo.

| | |
|---------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Comportamiento del objeto de bloqueo con el valor | <ul style="list-style-type: none"> • <u>1 = bloquear</u> 0 = desbloquear • 0 = bloquear 1 = desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1ª comunicación | 0 • <u>1</u> |

Establezca el punto en el que las variables de control se envían al bus. El envío cíclico ofrece mayor seguridad si el receptor no recibe ninguna notificación. Asimismo es posible establecer una supervisión cíclica a través del actuador.

| | |
|------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Enviar variables de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación y cíclicamente |
| a partir de una modificación de (en ppm) | 1...20; <u>2</u> |
| Ciclo (cuando se envía cíclicamente) | 5 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |

El objeto de estado emite el estado actual de la variable de control de salida (0 = OFF, >0 = ON) y se puede utilizar por ejemplo para la visualización.

| | |
|-----------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Objeto(s) de estado envía(n) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación</u> • en caso de modificación a 1 • en caso de modificación a 0 • en caso de modificación y cíclicamente • en caso de modificación a 1 y cíclicamente • en caso de modificación a 0 y cíclicamente |
| Ciclo (cuando se envía cíclicamente) | 5 s • <u>10 s</u> • ... • 2 h |

Valor de consigna del controlador

El valor de consigna se puede configurar por parámetro directamente en el programa de aplicación o predefinir por objeto de comunicación mediante el bus.

Definición del valor de consigna por parámetro:

Configure directamente el valor de consigna.

| | |
|--------------------------------------|--------------------------------------------|
| Definición del valor de consigna por | Parámetro • Objetos de comunicación |
| Valor de consigna en ppm | 300...5000; <u>800</u> |

Definición del valor de consigna por objeto de comunicación:

Predefina cómo recibe el bus el valor de consigna. Básicamente se puede recibir un valor nuevo o solo una orden de aumentar o disminuir.

En la primera puesta en marcha se debe predefinir un valor de consigna que sea válido hasta la primera comunicación de un nuevo valor de consigna. Con el equipo ya puesto en marcha puede emplearse el último valor de consigna comunicado. Básicamente se predefine un rango de humedad del aire en el que se puede modificar el valor de consigna (limitación de valor de objeto).

Un valor de consigna establecido se mantiene hasta que se transmite un nuevo valor o una modificación. El valor actual se almacena para que se conserve si se corta la tensión y vuelva a estar disponible al retornar la tensión de servicio.

| Definición de umbral por | Parámetro • Objetos de comunicación |
|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Conservar el último valor comunicado | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y tras la programación |
| Valor de consigna inicial en ppm válido hasta la 1.ª comunicación <i>(no ocurre en caso de almacenar el valor de consigna tras la programación)</i> | 300... 5000; <u>800</u> |
| Limitación de valor de objeto (mín.) en ppm | 300...5000; <u>400</u> |
| Limitación de valor de objeto (máx.) en ppm | 300...5000; <u>1500</u> |
| Tipo de modificación del umbral | <u>Valor absoluto</u> • Aumento / Disminución |
| Incremento en ppm <i>(con modificación por aumento/disminución)</i> | 1 • 2 • 5 • ... • <u>20</u> • ... • 100 • 200 |

Control de la ventilación

En función del control de la ventilación aparecen una o dos secciones de ajuste para los niveles de ventilación.

En la ventilación de dos niveles debe predefinirse la diferencia del valor de consigna entre ambos niveles, es decir, a partir de qué valor de consigna máximo deberá conectarse el 2.º nivel.

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|
| Diferencia del valor de consigna entre 1er y 2.º nivel en ppm <i>(solo para nivel 2)</i> | 100...4000; <u>400</u> |
|------------------------------------------------------------------------------------------|------------------------|

Especifique con qué discrepancia del valor de consigna se alcanza la variable de control máxima, es decir, a partir de qué momento se utiliza la potencia máxima.

El tiempo de reajuste indica la respuesta del control en función de las discrepancias en los valores de consigna. En caso de un tiempo de reajuste corto, el control reacciona con un aumento rápido de la variable de control. En caso de un tiempo de reajuste largo, el control reacciona de forma más mesurada y requiere más tiempo para alcanzar la variable de control requerida para la discrepancia del valor de consigna.

Aquí debería ajustarse un tiempo adaptado al sistema de ventilación (observe las indicaciones del fabricante).

| | |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------|
| La variable de control máxima se alcanza con una diferencia entre el valor de consigna/real de (en ppm) | <u>100</u> ...2000 |
| Tiempo de reajuste en minutos nivel 1 | 1...255; <u>30</u> |
| Tiempo de reajuste en minutos nivel 2 | 1...255; <u>10</u> |

Determine lo que se envía al bloquearse el control.

En caso de desbloqueo, la variable obedece al control.

| | |
|--------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------|
| En caso de bloqueo, la variable de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no envía nada</u> • envía un valor |
| Valor en % (cuando se envía un valor) | <u>0</u> ...100 |

6.15. Comparador de variables de control

Mediante los comparadores de variables de control integrados se pueden indicar valores máximos, mínimos y medios.

| | |
|------------------------|----------------|
| Emplear comparador 1/2 | <u>No</u> • Sí |
|------------------------|----------------|

6.15.1. Comparador de variables de control 1/2

Establezca lo que deba indicar el comparador de variables de control y active los objetos de entrada que se deben utilizar. Además, se pueden configurar comportamientos de envío y bloqueos.

| | |
|----------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| La salida indica | <ul style="list-style-type: none"> • Valor máximo • Valor mínimo • <u>Valor medio</u> |
| Utilizar entrada 1/2/3/4/5 | <u>No</u> • Sí |
| La salida envía | <ul style="list-style-type: none"> • <u>en caso de modificación de la salida</u> • en caso de modificación de la salida y cíclicamente • al recibir un objeto de entrada • al recibir un objeto de entrada y cíclicamente |

| | |
|------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>1%</u> • 2% • 5% • 10% • 20% • 25% |
| A partir de una modificación de (sí se envía en caso de modificación) | 5 s • 10 s • 30 s • ... • <u>5 min</u> • ... • 2 h |
| Evaluación del objeto de bloqueo | <ul style="list-style-type: none"> • <u>con valor 1: bloquear</u> con valor 0: <u>desbloquear</u> • con valor 0: bloquear con valor 1: desbloquear |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de la salida de conmutación | |
| Al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • <u>Enviar valor</u> |
| Valor enviado en % | <u>0</u> ... 100 |
| al desbloquear, la salida envía (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>el valor actual</u> • el valor actual tras recibir un objeto |

6.16. Lógica

El equipo dispone de 16 entradas lógicas y de cuatro puertas lógicas AND y OR.

Active las entradas lógicas y asigne valores de objeto hasta la 1ª comunicación.

| | |
|---------------------------------------------------|-----------------------|
| Usar entradas lógicas | <u>Sí</u> • <u>No</u> |
| Valor del objeto antes de la 1ª comunicación para | |
| - entrada lógica 1 | <u>0</u> • 1 |
| - entrada lógica... | <u>0</u> • 1 |
| - entrada lógica 16 | <u>0</u> • 1 |

Active las salidas lógicas necesarias.

Lógica AND

| | |
|---------------|---------------------------|
| Lógica AND 1 | <u>no activa</u> • activa |
| Lógica AND... | <u>no activa</u> • activa |
| Lógica AND 4 | <u>no activa</u> • activa |

Lógica OR

| | |
|--------------|---------------------------|
| Lógica OR 1 | <u>no activa</u> • activa |
| Lógica OR... | <u>no activa</u> • activa |
| Lógica OR 4 | <u>no activa</u> • activa |

6.16.1. Lógica AND 1-4 y lógica OR 1-4

Para la lógica AND y OR hay disponibles las mismas posibilidades de configuración.

Cada salida lógica puede enviar un objeto de 1 bit o dos objetos de 8 bits. Establezca qué envía la salida con la lógica = 1 y = 0.

| | |
|---------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 1. / 2. / 3. / 4. Entrada | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no usar</u> • Entrada lógica 1...16 • Entrada lógica 1...16 invertida • Todos los eventos de conmutación que el equipo pone a disposición (véase <i>Entradas de unión de la lógica AND/OR</i>) |
| Tipo de salida | <ul style="list-style-type: none"> • <u>un objeto de 1 bit</u> • dos objetos de 8 Bit |

Cuando el **tipo de salida sea un objeto de 1 bit**, configure los valores de salida para varios estados.

| | |
|----------------------------------|--------------|
| Valor de salida si la lógica = 1 | <u>1</u> • 0 |
| Valor de salida si la lógica = 0 | 1 • <u>0</u> |

Cuando el **tipo de salida sea dos objetos de 8 bits**, configure el tipo de objeto y los valores de salida para varios estados.

| | |
|-----------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Clase de objeto | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Valor (0...255)</u> • Porcentaje (0...100 %) • Ángulo (0...360°) • Carga de escena (0...127) |
| Valor de salida del objeto A si la lógica = 1 | <u>0</u> ... 255 / 100% / 360° / 127 |
| Valor de salida del objeto B si la lógica = 1 | <u>0</u> ... 255 / 100% / 360° / 127 |
| Valor de salida del objeto A si la lógica = 0 | <u>0</u> ... 255 / 100% / 360° / 127 |
| Valor de salida del objeto B si la lógica = 0 | <u>0</u> ... 255 / 100% / 360° / 127 |

Configure el comportamiento de envío de la salida.

| | |
|--------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| comportamiento de envío | <ul style="list-style-type: none"> • en caso de modificación de <u>lógica</u> • en caso de modificación de lógica a 1 • en caso de modificación de lógica a 0 • en caso de modificación de lógica y cíclicamente • en caso de modificación de lógica a 1 y cíclicamente • en caso de modificación de lógica a 0 y cíclicamente • al cambiar la lógica+recogida del objeto • al cambiar la lógica+recogida del objeto y cíclicamente |
| Ciclo de envío (cuando se envía cíclicamente) | <u>5 s</u> • 10 s • ... • 2 h |

Bloqueo

Active en caso necesario el bloqueo de la salida lógica y configure el significado de 1 o 0 en la entrada bloqueada y qué sucede al bloquearse.

| | |
|-------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Evaluación del objeto bloqueado | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Con valor 1: bloqueado</u> con valor 0: <u>desbloqueado</u> • <u>Con valor 0: bloqueado</u> con valor 1: <u>desbloqueado</u> |
| Valor del objeto de bloqueo antes de la 1ª comunicación | <u>0</u> • 1 |
| Comportamiento de salida | |
| al bloquear | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • Valor para la lógica = enviar 0 • Valor para la lógica = enviar 1 |
| al desbloquear (con 2 segundos de retraso de desbloqueo) | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no enviar notificación</u> • si lógica = 1 --> enviar valor por 1 |

6.16.2. Entradas de unión de la lógica AND

No usar

Entrada lógica 1

Entrada lógica 1 invertida

Entrada lógica 2

Entrada lógica 2 invertida

Entrada lógica 3

Entrada lógica 3 invertida

Entrada lógica 4

Entrada lógica 4 invertida

Entrada lógica 5

Entrada lógica 5 invertida

Entrada lógica 6

Entrada lógica 6 invertida

Entrada lógica 7
Entrada lógica 7 invertida
Entrada lógica 8
Entrada lógica 8 invertida
Entrada lógica 9
Entrada lógica 9 invertida
Entrada lógica 10
Entrada lógica 10 invertida
Entrada lógica 11
Entrada lógica 11 invertida
Entrada lógica 12
Entrada lógica 12 invertida
Entrada lógica 13
Entrada lógica 13 invertida
Entrada lógica 14
Entrada lógica 14 invertida
Entrada lógica 15
Entrada lógica 15 invertida
Entrada lógica 16
Entrada lógica 16 invertida
Fallo sensor de temperatura/humedad = OFF
Fallo sensor de temperatura/humedad = ON
Fallo sensor de VOC ON
Fallo sensor de VOC OFF
Salida de conmutación 1 temperatura
Salida de conmutación 1 temperatura invertida
Salida de conmutación 2 temperatura
Salida de conmutación 2 temperatura invertida
Salida de conmutación 3 temperatura
Salida de conmutación 3 temperatura invertida
Controlador de temperatura confort activo
Controlador de temperatura confort inactivo
Controlador de temperatura espera activo
Controlador de temperatura espera inactivo
Controlador de temperatura eco activo
Controlador de temperatura eco inactivo
Controlador de temperatura protección activo
Controlador de temperatura protección inactivo
Controlador de temperatura calefacción 1 activo
Controlador de temperatura calefacción 1 inactivo
Controlador de temperatura calefacción 2 activo
Controlador de temperatura calefacción 2 inactivo
Controlador de temperatura refrigeración 1 activo
Controlador de temperatura refrigeración 1 inactivo
Controlador de temperatura refrigeración 2 activo
Controlador de temperatura refrigeración 2 inactivo
Salida de conmutación 1 humedad
Salida de conmutación 1 humedad invertida

Salida de conmutación 2 humedad
 Salida de conmutación 2 humedad invertida
 Controlador de humedad deshumidificación 1
 Controlador de humedad deshumidificación 1 invertida
 Controlador de humedad deshumidificación 2
 Controlador de humedad deshumidificación 2 invertida
 Controlador de humedad humidificación
 Controlador de humedad humidificación invertida
 Salida de conmutación temperatura del refrigerante
 Salida de conmutación temperatura del refrigerante invertida
 Estatus de la temperatura ambiental
 Estatus de la temperatura ambiental invertida
 Salida de conmutación 1 VOC
 Salida de conmutación 1 VOC invertida
 Salida de conmutación 2 VOC
 Salida de conmutación 2 VOC invertida
 Salida de conmutación 3 VOC
 Salida de conmutación 3 VOC invertida
 Salida de conmutación 4 VOC
 Salida de conmutación 4 VOC invertida
 VOC Control estatus ventilación 1
 VOC Control estatus ventilación 1 invertida
 VOC Control estatus ventilación 2
 VOC Control estatus ventilación 2 invertida

6.16.3. Entradas de unión de la lógica OR Logik

Las entradas de unión de la lógica OR corresponden a las de la lógica AND. Adicionalmente la lógica OR dispone de las siguientes entradas:

Salida de conmutación lógica AND 1
 Salida de conmutación lógica AND 1 invertida
 Salida de conmutación AND lógica 2
 Salida de conmutación AND lógica 2 invertido
 Salida de conmutación AND lógica 3
 Salida de conmutación AND lógica 3 invertido
 Salida de conmutación AND lógica 4
 Salida de conmutación AND lógica 4 invertido

6.17. Pantalla

Ajuste aquí la configuración de la pantalla.

| | |
|--------------------------------------------|-----------------------------------------------------|
| Utilizar la iluminación de la pantalla | <u>No</u> • Sí |
| Luminosidad en % hasta la 1.ª comunicación | 0 ... 255; 100 |
| Iluminación | siempre encendida • solo encendida cuando se maneja |

| | |
|---------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Retraso de desactivación tras su manejo hasta la 1.ª comunicación (en segundos) | 1 ... 600; <u>10</u> |
| Almacenamiento de luminosidad y retraso de desactivación | <ul style="list-style-type: none"> • <u>no</u> • tras volver la tensión • tras volver la tensión y la programación |

Ajuste el contraste y el número de líneas, así como el tipo de visualización de los valores de consigna de temperatura.

| | |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Usar objeto "Contraste de pantalla" | <u>No</u> • Sí |
| Uso | <ul style="list-style-type: none"> • dos líneas (con visualizaciones de controlador de temperatura opcionales) • <u>tres líneas</u> (con visualizaciones de controlador de temperatura opcionales) • Controlador de temperatura permanente |
| Usar visualizaciones de temperaturas al pulsar | <u>No</u> • Sí |
| <i>Solo es posible cuando los pulsadores también están configurados "para el control de la temperatura"</i> | |
| Tipo de visualización de valores de consigna de temperaturas | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Valor de consigna actual</u> • Valor de consigna básico • Valor de consigna básico como gráfico de barras • Valor de consigna básico como gráfico de barras con cifra • Valor de consigna básico como gráfico de barras con área • Valor de consigna básico como gráfico de barras con área y cifra |
| Duración de la visualización en segundos para visualización de controlador de temperatura | 2...240; <u>5</u> |

Seleccione si desea utilizar el desbloqueo de retroceso.

| | |
|--------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Usar el objeto "liberación de retroceso" | <u>No</u> • Sí |
| Evaluación del objeto | <ul style="list-style-type: none"> • <u>1 = Permitir retroceso 0 = No permitir el retroceso</u> • 1 = Permitir retroceso 0 = No permitir el retroceso |
| Valor de objeto antes de la primera comunicación | 0 • <u>1</u> |

Seleccione si se deben utilizar los objetos de entrada.

| | |
|------------------------|----------------|
| Usar objeto de entrada | <u>No</u> • Sí |
|------------------------|----------------|

Ajuste lo que debe aparecer como indicador de la pantalla.

| | |
|-----------------------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Contenido línea 1 (letra pequeña) | <ul style="list-style-type: none"> • no mostrar nada • <u>Temperatura interna</u> • otras posibilidades de selección |
| Contenido línea 2 (letra grande) | <ul style="list-style-type: none"> • no mostrar nada • <u>Valor de medición de VOC interno</u> • otras posibilidades de selección |
| Contenido línea 3 (letra pequeña) | <ul style="list-style-type: none"> • no mostrar nada • <u>humedad relativa interna</u> • otras posibilidades de selección |

En la tabla siguiente encontrará una lista con las otras posibilidades de selección.

Lista con otras posibilidades de selección:

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Temperatura externa Temperatura total Valor de consigna actual del controlador de temperatura Temperatura del punto de descongelación humedad relativa externa humedad relativa total Humedad absoluta g/kg Humedad absoluta g/m ³ Valor de medición externo de VOC Valor de medición total de VOC Fecha (no en la línea 2) Hora | |
| Valor del objeto 1 de 8 bits Valor del objeto 2 de 8 bits Valor del objeto 3 de 8 bits | <ul style="list-style-type: none"> • <u>sin [0 ... 255]</u> • <u>Porcentaje [0 % ... 100 %]</u> • <u>Grados [0° ... 360°]</u> |

| | |
|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p>Valor del objeto 1 de 16 bits Valor del objeto 2 de 16 bits (no en la línea 2)</p> | <ul style="list-style-type: none"> • <u>sin</u> • °C (grados Celsius) • lux • m/s (metros por segundo) • Pa (Pascal) • bar • mbar (milibares) • %HR (% humedad relativa) • ppm (partes por millón) • s (segundos) • ms (milisegundos) • V (voltios) • mV (milivoltios) • A (amperios) • mA (miliamperios) • W (vatios) • mW (milivatios) • W/m² (vatios por metro cuadrado) • W/h (vatios por hora) • l (litros) • l/h (litros por hora) • m (metros) • mm (milímetros) |
| <p>Mensaje de texto 1 Mensaje de texto 2 (no en la línea 2)</p> | <p>Tiempo durante el que se muestra el mensaje:</p> <ul style="list-style-type: none"> • <u>hasta que haya un nuevo mensaje</u> • máx. 1 minuto • ... • máx. 60 minutos |

6.18. Pulsador

Ajuste aquí la configuración de los pulsadores.

6.18.1. Pulsador para el control de temperatura

| | |
|----------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Emplear pulsador | <ul style="list-style-type: none"> • como interfaz de pulsador • <u>para controlar la temperatura</u> |
| Funciones de las teclas | <p>Tecla izquierda (breve) --> Temperatura de consigna negativa</p> <p>Tecla derecha (breve) --> Temperatura de consigna positiva</p> <p>Tecla izquierda (más de 2 segundos) --> Cambio del modo</p> <p>Tecla derecha (más de 2 segundos) --> Cambio del modo</p> <p>Si se pulsan ambas teclas en modo ecológico más de 2 segundos, el modo de confort se activa para el periodo configurado.</p> |
| Se pueden seleccionar por pulsador los modos siguientes: | |
| Confort | No • <u>Sí</u> |
| Espera | No • <u>Sí</u> |
| Ecológico | No • <u>Sí</u> |
| Protección de edificación | <u>No</u> • Sí |

6.18.2. Pulsador como interfaz de pulsador

Seleccione si desea utilizar la tecla como interfaz de pulsador y ajuste la función.

| | |
|-------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Emplear la interfaz de pulsador 1/2 | <u>No</u> • Sí |
| Función | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Interruptor</u> • Conmutador • Persiana • Persianas enrolladas • Toldo • Ventana • Atenuador • Codificador del valor de 8 bits • Codificador del valor de 16 bits • Cargar la imagen |

Establezca lo que debería suceder cuando se presiona la tecla.

| | |
|--------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden al pulsar la tecla | <ul style="list-style-type: none"> • 0 enviar • 1 enviar • <u>no enviar notificación</u> |
| Orden al soltar la tecla | <ul style="list-style-type: none"> • 0 enviar • 1 enviar • <u>no enviar notificación</u> |

| | |
|--------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Enviar valor | <ul style="list-style-type: none"> • <u>al cambiar</u> • al cambiar a 1 • al cambiar a 0 • al cambiar y cíclicamente • al cambiar a 1 y cíclicamente • al cambiar a 0 y cíclicamente |
| | 5 s • ... • <u>1 min</u> • ... • 2 h |

Interfaz como conmutador

| | |
|--------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden al pulsar la tecla | <ul style="list-style-type: none"> • conmutar • <u>no enviar notificación</u> |
| Orden al soltar la tecla | <ul style="list-style-type: none"> • conmutar • <u>no enviar notificación</u> |

Interfaz como persianas

| | |
|-----------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Arriba</u> • <u>Abajo</u> |
| Modo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Estándar</u> • Estándar invertido • Modo de confort • Manivela de hombre muerto |

Estándar:

| | |
|-------------------------------------------------------------------------|---------------------|
| Comportamiento al pulsar (arriba): corto = parada/paso largo = arriba | |
| Comportamiento al pulsar (abajo): corto = parada/paso largo = abajo | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |

Estándar invertido:

| | |
|---------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|
| Comportamiento al pulsar (arriba): largo = parada/paso corto = arriba | |
| Comportamiento al pulsar (abajo): corto = parada/paso largo = abajo | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |
| Repetición de la orden de paso en pulsación larga (Con el comando arriba) | ningún • cada 0,1 s • ... • <u>cada 0,5 s</u> • ... • cada 2 s |

Modo confort:

| | |
|-------------------------------------------------|---------------------|
| Pulsar la tecla y | |
| soltar antes de que transcurra el tiempo 1 | parar / paso |
| mantener durante un tiempo superior al tiempo 1 | arriba/abajo |
| soltar entre el tiempo 1 y 1 - 2 | parar |
| soltar tras tiempo 1 + 2 | ya no parar |
| Tiempo 1 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>4</u> |
| Tiempo 2 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>20</u> |

Conmutación hombre muerto:

| | |
|--------------------|-----------------|
| Presionar la tecla | Orden de bajar |
| Soltar la tecla | Orden de parada |

Interfaz como persianas enrolladas

| | |
|-----------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Arriba</u> • Abajo • Arriba/Abajo |
| Modo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Estándar</u> • Estándar invertido • Modo de confort • Manivela de hombre muerto |

Estándar:

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------|---------------------|
| Comportamiento al pulsar (arriba): corto = parada largo = arriba | |
| Comportamiento al pulsar (abajo): corto = parada largo = abajo | |
| Comportamiento al pulsar (arriba/abajo): corto = parada largo = arriba/abajo | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |

Estándar invertido:

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|
| Comportamiento al pulsar (arriba): largo = parada corto = arriba | |
| Comportamiento al pulsar (abajo): corto = parada largo = abajo | |
| Comportamiento al pulsar (arriba/abajo): corto = parada largo = arriba/abajo | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |
| Repetición de la orden de paso en pulsación larga (Con el comando arriba) | ningún • cada 0,1 s • ... • <u>cada 0,5 s</u> • ... • cada 2 s |

Modo confort:

| | |
|-------------------------------------------------|---------------------|
| Pulsar la tecla y | |
| soltar antes de que transcurra el tiempo 1 | parar / paso |
| mantener durante un tiempo superior al tiempo 1 | arriba/abajo |
| soltar entre el tiempo 1 y 1 - 2 | parar |
| soltar tras tiempo 1 + 2 | ya no parar |
| Tiempo 1 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>4</u> |
| Tiempo 2 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>20</u> |

Conmutación hombre muerto:

| | |
|--------------------|----------------------------------------|
| Presionar la tecla | Arriba Abajo Orden de arriba/abajo |
| Soltar la tecla | Orden de parada |

Interfaz como toldo

| | |
|-----------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Retraer</u> • Extender • Retraer/Extender |
| Modo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Estándar</u> • Estándar invertido • Modo de confort • Manivela de hombre muerto |

Estándar:

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------|
| Comportamiento al pulsar (encendido): corto = parada largo = encendido | |
| Comportamiento al pulsar (apagado): corto = parada largo = apagado | |
| Comportamiento al pulsar (encendido/apagado): corto = parada largo = encendido/apagado | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |

Estándar invertido:

| | |
|------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|
| Comportamiento al pulsar (encendido): largo = parada corto= encendido | |
| Comportamiento al pulsar (apagado): largo = parada corto = apagado | |
| Comportamiento al pulsar (encendido/apagado): largo = parada corto = encendido/apagado | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |
| Repetición de la orden de paso en pulsación larga (Con el comando arriba) | ningún • cada 0,1 s • ... • <u>cada 0,5 s</u> • ... • cada 2 s |

Mode confort:

| | |
|-------------------------------------------------|---------------------|
| Pulsar la tecla y | |
| soltar antes de que transcurra el tiempo 1 | parar |
| mantener durante un tiempo superior al tiempo 1 | On Off On/Off |
| soltar entre el tiempo 1 y 1 - 2 | parar |
| soltar tras tiempo 1 + 2 | ya no parar |
| Tiempo 1 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>4</u> |
| Tiempo 2 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>20</u> |

Conmutación hombre muerto:

| | |
|--------------------|----------------------------|
| Presionar la tecla | On Off Orden de On/Off |
| Soltar la tecla | Orden de parada |

Interfaz como ventana

| | |
|-----------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Cerrar</u> • Abrir • Abrir/Cerrar |
| Modo de control | <ul style="list-style-type: none"> • <u>Estándar</u> • Estándar invertido • Modo de confort • Manivela de hombre muerto |

Estándar:

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------|---------------------|
| Comportamiento al pulsar (cerrado): corto = parada largo = cerrado | |
| Comportamiento al pulsar (abierto): corto = parada largo = abierto | |
| Comportamiento al pulsar (abierto/cerrado): corto = parada largo = abierto/cerrado | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |

Estándar invertido:

| | |
|--------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|
| Comportamiento al pulsar (cerrado): largo = parada corto = cerrado | |
| Comportamiento al pulsar (abierto): largo = parada corto = abierto | |
| Comportamiento al pulsar (abierto/cerrado): largo = parada corto = abierto/cerrado | |
| Tiempo entre corto y largo en 0,1 segundos | 0 ... 50; <u>10</u> |
| Repetición de la orden de paso en pulsación larga (Con el comando arriba) | ningún • cada 0,1 s • ... • <u>cada 0,5 s</u> • ... • cada 2 s |

Mode confort:

| | |
|-------------------------------------------------|-------------------------------|
| Pulsar la tecla y | |
| soltar antes de que transcurra el tiempo 1 | parar |
| mantener durante un tiempo superior al tiempo 1 | Cerrar Abrir Abrir/Cerrar |
| soltar entre el tiempo 1 y 1 - 2 | parar |
| soltar tras tiempo 1 + 2 | ya no parar |
| Tiempo 1 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>4</u> |
| Tiempo 2 (en 0,1 s) | 0 ... 50; <u>20</u> |

Conmutación hombre muerto:

| | |
|--------------------|----------------------------------------|
| Presionar la tecla | Cerrar Abrir Orden de abrir/cerrar |
| Soltar la tecla | Orden de parada |

Interfaz como atenuador

| | |
|------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Orden | <ul style="list-style-type: none"> • <u>más claro</u> • más oscuro • más claro/más oscuro |
| Periodo entre el encendido y la atenuación en 0,1 segundos | 0 ... 50; 5 |
| Repetición de la orden de atenuación | <u>No</u> • Sí |
| Repetición de la orden de atenuación con pulsación larga | cada 0,1 s • ... • <u>cada 0,5 s</u> • ... • cada 2 s |
| Atenuar el | 100% • ... • <u>6%</u> • ... • 1,5% |

Interfaz como codificador de valor de 8 bits

| | |
|------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Rango de valores | <ul style="list-style-type: none"> • <u>0</u> ... 255 • 0% ... 100% • 0° ... 360° |
| Valor | <ul style="list-style-type: none"> • <u>0</u>... 255 • <u>0</u> ... 100 • <u>0°</u>... 360° |

Interfaz como codificador de valor de 16 bits

| | |
|----------------|--------------------------------|
| Valor (en 0,1) | -6707600 ... 6707600; <u>0</u> |
|----------------|--------------------------------|

Interfaz como control de la escena

| | |
|-----------|------------------|
| Imagen N° | <u>0</u> ... 127 |
|-----------|------------------|



Elsner Elektronik GmbH Técnica de mando y automatización

Sohlegrund 16
75395 Ostelsheim
Alemania

Tfno. +49 (0) 70 33 / 30 945-0 info@elsner-elektronik.de
Fax +49 (0) 70 33 / 30 945-20 www.elsner-elektronik.de

Servicio técnico: +49 (0) 70 33 / 30 945-250