



Presentia C

**Detector de presencia con sensor de luminosidad
para instalación en techo**

ZPD-C30L

Versión del programa de aplicación: [1.0]
Edición del manual: [1.0]_b

www.zennio.com

CONTENIDO

Contenido	2
Actualizaciones del documento	3
1 Introducción	4
1.1 Presentia C	4
1.2 Instalación	5
1.3 Inicialización y fallo de tensión	6
2 Configuración	7
2.1 General	7
2.2 Detector de presencia	9
2.2.1 Configuración	9
2.2.2 Canal de detección de presencia.....	13
2.2.3 Canal de regulación de luz constante.....	25
2.2.4 Canal de detección de ocupación.....	28
2.3 Funciones lógicas.....	34
ANEXO I. Objetos de comunicación	35

ACTUALIZACIONES DEL DOCUMENTO

Versión	Modificaciones	Página(s)
[1.0_b]	Cambios menores de texto.	-

1 INTRODUCCIÓN

1.1 PRESENTIA C

El **Presentia C** de Zennio es un dispositivo que, entre otras funciones, permite la detección de presencia, la medida y el control de la luminosidad y la detección de ocupación en el entorno de la estancia donde se instala. Está diseñado para su instalación en el techo o falso techo con ayuda de los accesorios que incorpora.

Las características más destacables del Presentia C son:

- **4 sensores** de sensibilidades configurables.
- **4 ledes** indicadores de movimiento.
- **Detección de presencia:**
 - 6 canales virtuales de detección de presencia.
 - Detección dependiente de la luminosidad (opcional).
 - Envíos periódicos y retardados (binario, escena, HVAC, porcentaje).
- **Detección de ocupación:**
 - 1 canal de detección de ocupación.
 - Configuración maestro / esclavo.
 - Disparo por apertura o cierre de la puerta.
 - Envíos periódicos y retardados (binario, escena, HVAC, porcentaje).
- **Medición de luminosidad:**
 - Factor de corrección y offset configurables.
 - Envío periódico o tras cambio de valor.
- 2 canales de **control de luz constante** con consignas configurables.
- **10 funciones** lógicas multioperación personalizables.
- **Heartbeat** o envío periódico de confirmación de funcionamiento.
- Configuración **día / noche**.

1.2 INSTALACIÓN

El Presentia C se conecta al bus KNX mediante el conector KNX incorporado.

Una vez que el dispositivo se alimenta con tensión a través del bus, se podrá descargar tanto la dirección física como el programa de aplicación asociado.

Este dispositivo no necesita fuente de alimentación externa, pues se alimenta enteramente a través del bus KNX.

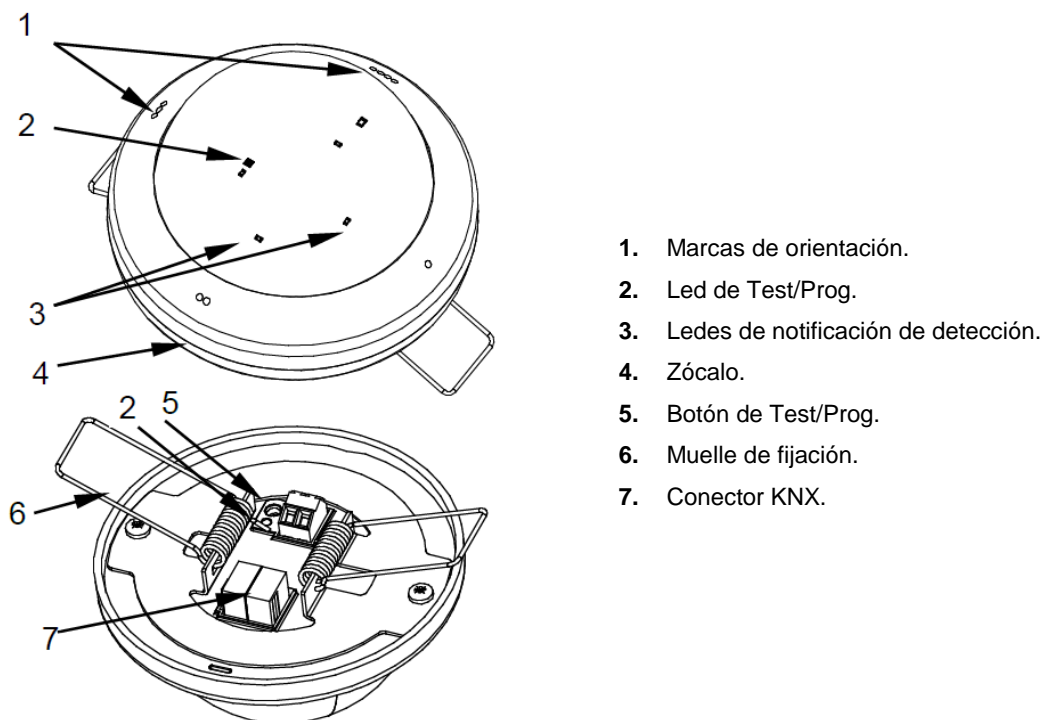


Figura 1. Presentia C. Elementos

A continuación se describen los elementos principales del producto.

- **Botón de programación (5):** una pulsación corta sobre este botón sitúa al dispositivo en modo de programación. El led asociado (3) se ilumina en rojo.

Nota: si este botón se mantiene pulsado en el momento en que se aplica la tensión de bus, el dispositivo entra en **modo seguro**. El led reacciona parpadeando en rojo cada 0,5 segundos.

- **Ledes de notificación de detección (3):** emiten destellos luminosos cuando el sensor asociado a esa zona de detección observe movimiento.

Para obtener información más detallada de las características técnicas del dispositivo, así como información de seguridad y sobre su instalación, consúltese la **hoja técnica** incluida en el embalaje original del dispositivo, y que también se encuentra disponible en la página web: <http://www.zennio.com>.

1.3 INICIALIZACIÓN Y FALLO DE TENSIÓN

Durante la inicialización del dispositivo, el led de programación parpadea en azul unos segundos antes de que los sensores de movimiento estén operativos.

Dependiendo de la configuración, se ejecutarán además algunas acciones específicas durante la puesta en marcha. Por ejemplo, el integrador puede configurar si los canales de detección se inicializarán inhabilitados. En las siguientes secciones de este documento se detallarán estas configuraciones.

Por otro lado, cuando se produce un fallo de tensión, el dispositivo interrumpirá cualquier acción pendiente, y guardará su estado de forma que lo pueda recuperar una vez se restablezca el suministro de energía.

2 CONFIGURACIÓN

2.1 GENERAL

Después de importar la base de datos correspondiente en ETS y añadir el dispositivo a la topología del proyecto deseado, el proceso de configuración se inicia accediendo a la pestaña de parámetros del dispositivo.

PARAMETRIZACIÓN ETS

La única página parametrizable disponible por defecto es General. Desde esta pantalla se pueden activar/desactivar todas las funciones necesarias.

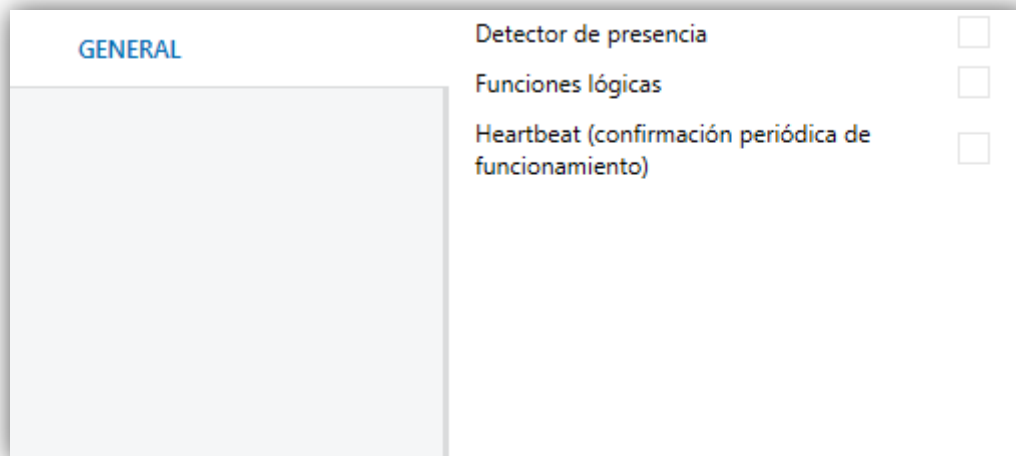
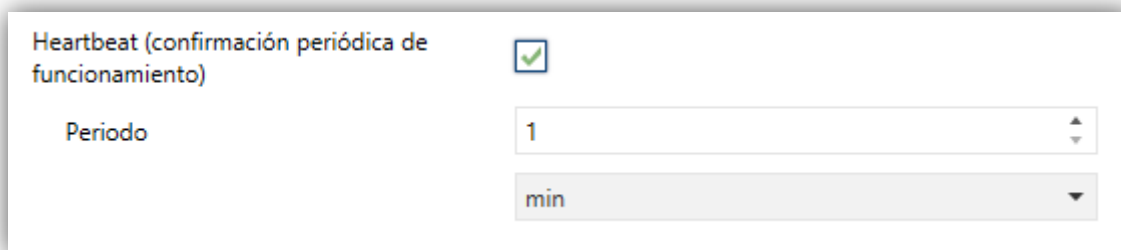


Figura 2. Pantalla general

- Una vez activadas las funciones de **Detector de presencia y Funciones lógicas**, se incluirán pestañas adicionales en el menú de la izquierda. Estas funciones y sus parámetros se explicarán en secciones posteriores de este documento.
- **Heartbeat (confirmación periódica de funcionamiento)**: añade un objeto de un bit (“**[Heartbeat] Objeto para enviar ‘1’**”) que se enviará periódicamente con el valor “1” con el fin de notificar que el dispositivo está en funcionamiento (*sigue vivo*).



Heartbeat (confirmación periódica de funcionamiento)

Periodo

Figura 3. Heartbeat (confirmación periódica de funcionamiento)

Nota: *el primer envío de esta función puede tener lugar hasta 255 segundos después del arranque, pudiendo ser un valor mayor al periodo configurado. De esta forma se consigue una pseudo-aleatoriedad en los envíos evitando la saturación del bus.*

2.2 DETECTOR DE PRESENCIA

2.2.1 CONFIGURACIÓN

El Presentia C incluye seis canales virtuales independientes de detección de presencia, dos de regulación de luz constante y uno de detección de ocupación.

- **La detección de presencia** consiste en el envío de objetos al bus cada vez que el dispositivo observa un cuerpo moverse (o dejar de hacerlo) en el entorno de la estancia donde está instalado.
- **La regulación de luz constante** consiste en el envío de órdenes KNX al regulador de las luminarias de la estancia con objeto de mantener constante el nivel de luz ambiente en función de otras posibles fuentes de luz.
- **La detección de ocupación** es un algoritmo que permite determinar, mediante la combinación de varios sensores, si un recinto se encuentra ocupado independientemente de que el ocupante se esté moviendo o no, es decir, de si se está detectando presencia o no en la estancia.

La configuración general del sistema detector de presencia permite habilitar o inhabilitar cada uno de estos canales virtuales.

Asimismo, permite diferenciar entre **día y noche** y establecer diferentes consignas de luminosidad o tipos de envío para cada caso, así como **activar o desactivar los ledes** indicadores de movimiento.

Por otro lado, el Presentia C permite medir la **luminosidad** de la estancia y, entre otras funciones, enviar el valor al bus KNX. Es posible aplicar una corrección para compensar posibles condicionantes que desvirtúen la medida captada por el sensor. Para ello se definen dos variables:

- **Factor de corrección:** relación proporcional entre la luminosidad medida y la luminosidad real.
- **Offset:** diferencia entre la luminosidad medida y la real que se mantiene constante.

Nota: se recomienda calcular los valores anteriores comparando las medidas de un Presentia C instalado en el techo y un luxómetro sobre el plano de trabajo, es decir, sobre el plano cuya luminosidad se desee conocer. En caso de existir en la instalación fuentes de luz de diferente naturaleza, se recomienda realizar este cálculo para cada una de ellas y obtener los valores medios. Para más detalles, consúltese la documentación disponible en <http://www.zennio.com>.

Ejemplo:

- **Factor de corrección = 0,5**
- **Offset = 100 luxes**
- **Luminosidad enviada al bus = $100 + (2 * \text{luminosidad medida por el sensor})$.**

Por último, es posible además personalizar la **sensibilidad** de los sensores de movimiento y efectuar ciertos ajustes sobre la medición de luminosidad. Aspectos como la velocidad del movimiento, la dirección del mismo y la distancia al dispositivo pueden tener un efecto positivo o negativo sobre la detección.

Distancia		Velocidad		Dirección	
Mayor	Menor	Mayor	Menor	Frontal	Tangencial
Negativo	Positivo	Positivo	Negativo	Negativo	Positivo

Tabla 1. Condicionantes de la detección de movimiento

Así, una **sensibilidad demasiado baja** podría dificultar la detección de movimientos lentos o frontales, especialmente a mayores distancias del sensor. Por otra parte, una **sensibilidad excesiva** podría saturar la detección, especialmente a distancias cortas.

El Presentia C permite configurar la sensibilidad de cada uno de los cuatro sensores de movimiento (uno por sector de detección) de forma independiente.

PARAMETRIZACIÓN ETS

Desde la pestaña Configuración se permite habilitar o inhabilitar las diferentes funcionalidades del Presentia C relacionadas con la detección de movimiento, la medición de luminosidad y la sensibilidad de los sensores.

Configuración	Estado
Canal 1	<input type="checkbox"/>
Canal 2	<input type="checkbox"/>
Canal 3	<input type="checkbox"/>
Canal 4	<input type="checkbox"/>
Canal 5	<input type="checkbox"/>
Canal 6	<input type="checkbox"/>
Regulación de luz constante 1	<input type="checkbox"/>
Regulación de luz constante 2	<input type="checkbox"/>
Detección de ocupación	<input type="checkbox"/>
Día/Noche	<input type="checkbox"/>
LEDs de detección	<input type="radio"/> Deshabilitado <input checked="" type="radio"/> Habilitado

LUMINOSIDAD	
Sensor Interno	
Factor de corrección	10 x 0,1
Offset	0 lux
Envío de luminosidad	<input type="checkbox"/>

SENSIBILIDAD	
Sensor 1	90 %
Sensor 2	90 %
Sensor 3	90 %
Sensor 4	90 %
Objetos de sensibilidad	<input type="checkbox"/>

Figura 4. Detector de presencia. Configuración

- **Detección de presencia 1-6:** activa o desactiva los distintos canales virtuales de detección disponibles. Cada canal se comporta de modo independiente, lo que permite establecer paralelamente diferentes criterios (retardos, umbrales y acciones) para una cantidad fija de sensores hardware. Ver sección 2.2.2.
- **Regulación de luz constante 1-2:** activa o desactiva los canales de regulación constante de la luminosidad. Ver sección 2.2.3.
- **Detección de ocupación:** activa o desactiva la función de detección de presencia. Ver sección 2.2.4.
- **Día/Noche:** al activarse esta funcionalidad, se duplicarán algunos parámetros de configuración de envíos de detección y consignas de luminosidad (ver secciones siguientes) y se mostrará el objeto binario “**Día/Noche**”, por el que deberán recibirse las transiciones de día a noche y viceversa.

Día/Noche

Configuración 0 = Día; 1 = Noche 0 = Noche; 1 = Día

Figura 5. Configuración día/noche

- **Ledes de detección:** activa o desactiva los ledes indicadores de detección de movimiento. Si está habilitado **Día/noche** se permitirá además la opción de “Habilitado solo durante el día”.

Con respecto a la LUMINOSIDAD, se tienen los siguientes parámetros:

- **Sensor interno:** parámetros para compensar los valores de luminosidad medidos por los sensores internos.
 - **Factor de corrección:** proporción entre 1 (por defecto) y 0.
 - **Offset:** valor entre -200 y 200 luxes (el valor por defecto es 0).
- **Envío de luminosidad:** activa o desactiva el envío automático del nivel de luminosidad en luxes, a través del objeto **“Luminosidad – sensor interno”**. Al habilitarlo se mostrarán dos parámetros adicionales:
 - **Periodo:** periodo de envío del valor de luminosidad al bus, entre 0 y 255 segundos. Si se configura igual a 0, se inhabilita el envío periódico.
 - **Cambio de luminosidad para enviar:** establece un incremento mínimo (en luxes) de modo que cuando dos lecturas consecutivas de la luminosidad difieran en más de ese valor, se producirá un envío extra de la luminosidad al bus. Si se deja en “0”, esta opción queda inhabilitada

Envío de luminosidad

Periodo (0 = Deshabilitado) 15 s

Cambio de luminosidad para enviar (0 = Deshabilitado) 1 x 20 lux

Figura 6. Envío de la luminosidad

Con respecto a la SENSIBILIDAD se tienen los siguientes parámetros:

- **Sensor N:** sensibilidad del sensor N. El valor por defecto es 90%.
- **Objetos de sensibilidad:** muestra u oculta los objetos “**Sensibilidad del sensor N**” para poder modificar la sensibilidad a través de ellos.

La topología del proyecto muestra además los siguientes objetos por defecto:

- “**Escena: recibir**” y “**Escena: enviar**”: objetos para recibir y enviar valores de escena desde o hacia el bus KNX.

2.2.2 CANAL DE DETECCIÓN DE PRESENCIA

El Presentia C permite habilitar hasta seis canales de detección de presencia, así como establecer una configuración (por ejemplo, enviar diferentes tipos de objeto) para cada uno.

2.2.2.1 CONFIGURACIÓN

Para cada canal virtual de detección de presencia puede configurarse **cuáles de los cuatro sensores** existentes se utilizarán, así como lo siguiente:

- Condiciones de detección del movimiento.
- Modo de operación.
- Habilitación.
- Estado forzado.
- Detección de movimiento externo.
- Conmutaciones externas.
- Tipo (iluminación, HVAC, presencia).

Estas opciones se detallan a continuación.

Condiciones de detección del movimiento

El canal conmuta al estado “Detección” cuando se reciba de los sensores una señal de detección de movimiento, y a “No detección” cuando esa señal deje de recibirse.

- Cuando el canal pasa al estado “Detección” se iniciará un temporizador; que se reiniciará cada vez que se reciba la señal de detección de movimiento.

- Pasado un tiempo (**duración de la detección**) sin que se produzca una nueva detección de movimiento, el canal pasará al estado “No detección”.
- En ese momento se iniciará un temporizador, de forma que si se produce una detección de movimiento antes de que cumpla un determinado tiempo (**tiempo ciego**), esa detección será ignorada.
- Una vez transcurrido el tiempo ciego, en el momento en que se produzca una detección de movimiento, se pasará de nuevo al estado “Detección”.

Modo de operación

Cada canal se podrá configurar para que funcione de forma automática o semiautomática:

- **Modo automático:** permite cambiar entre los estados de Detección y No detección, además de mediante el movimiento, mediante un objeto específico de conmutación externa.
- **Modo semiautomático:** uno de los dos estados (configurable) sólo podrá activarse mediante el objeto de conmutación externa.

En cualquier caso, cualquier escritura sobre el objeto de conmutación externa hará que los estados de Detección y No detección se fijen de forma inmediata.

Habilitación

Mientras el canal permanezca inhabilitado, se interrumpirá cualquier nuevo envío al bus relacionado con ese canal, independientemente de si se producen detecciones de movimiento o no.

Se puede habilitar o inhabilitar el canal mediante **objeto binario** o mediante **escena**.

Estado forzado

Los valores recibidos a través del objeto de estado forzado serán interpretados por el dispositivo como una señal maestra de detección o no detección (es decir, **este objeto permite sobrescribir externamente la señal de detección de movimiento**). El comportamiento cuando se recibe este valor desde el bus es:

- Se recibe un *On*:
 - Si el canal estaba en estado “Detección”, no se realizará ninguna acción.

- Si el canal estaba en estado “No detección”, pasará a “Detección”.
- Se recibe un *Off*:
 - Si el canal estaba en estado “Detección”, pasará a “No detección”.
 - Si el canal estaba previamente en estado “No detección”, no se realizará ninguna acción.

Tras forzar el estado se permanece en él durante un **tiempo de espera** configurable. Una vez transcurrido este tiempo:

- Si el estado forzado era “No detección”:

Se permanecerá en este estado, sin que se realice ningún envío hasta que nuevamente se detecte movimiento.
- Si el estado forzado era “Detección”:
 - Si el tiempo transcurrido desde el último movimiento detectado es superior a la duración de la detección, se pasa a “No detección”, enviándose el objeto correspondiente (salvo que el canal esté bloqueado).
 - Si desde el último movimiento detectado no ha pasado aún el tiempo de la duración de detección, se permanece en el estado de “Detección”, sin que se realice ningún envío.

La ejecución del estado forzado es incondicional e independiente de si el canal se halla inhabilitado y del estado del sensor, al **tener preferencia** sobre otras funciones.

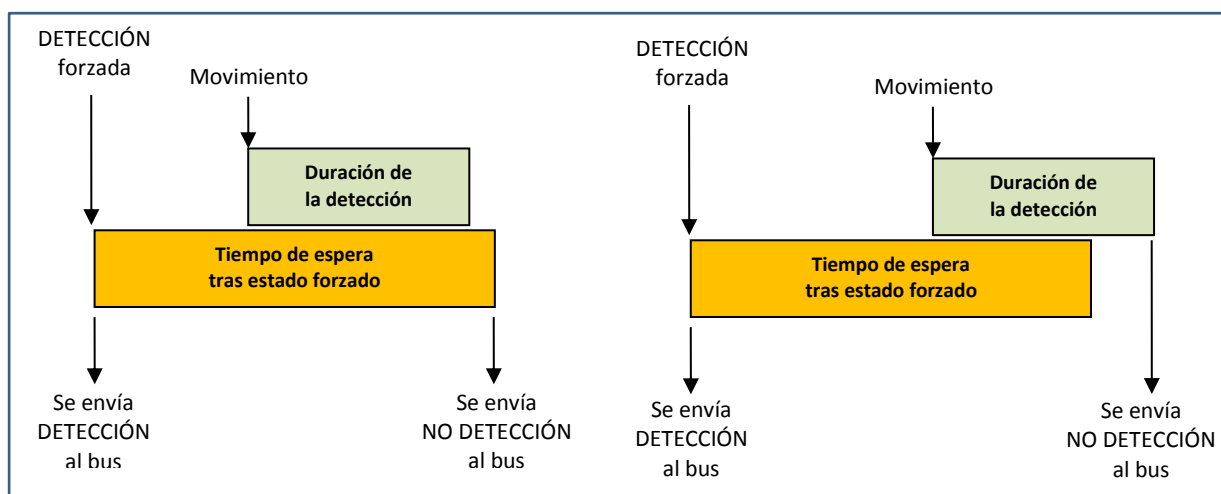


Figure 7: Estados forzados (ejemplo)

DetECCIÓN DE MOVIMIENTO EXTERNO

Se podrá habilitar un objeto de comunicación para la **detección de movimiento externo**, de forma que puedan recibirse notificaciones de movimiento desde otros dispositivos KNX y que puedan combinarse sus estados y dar una respuesta común. Cuando se reciba un 1 o un 0 por este objeto, el canal actuará exactamente igual que si se hubiera detectado movimiento en el propio sensor.

Por tanto, se distinguen dos tipos de detectores:

- **Detectores esclavos:** pueden existir varios y serán los encargados de transmitir al detector maestro el estado de detección. Todos deben estar habilitados y tener la misma configuración. Se recomienda la siguiente:
 - Detección: envío de “1”.
 - No detección: sin envíos.
- **Detector maestro:** sólo debe haber uno y será el encargado de actuar sobre el dispositivo que se quiera controlar. Se recomienda la siguiente configuración:
 - Objeto de detección externa habilitado y enlazado a los objetos de detección de los detectores esclavos.
 - Duración de la detección mayor que la duración de la detección de cada detector esclavo.
 - Se recomienda evitar los estados forzados.

Tipo

Según cuánta funcionalidad se necesite, cada canal de detección de presencia puede configurarse como:

- **Monitorización de presencia**

Es el tipo más básico. Proporciona las funciones ya descritas.

- **Control de iluminación**

Se trata de un canal **dependiente de la luminosidad:**

- El estado de detección sólo será alcanzable si la luminosidad se encuentra por debajo de un cierto valor (**umbral de detección**).

- El estado de no detección sólo se podrá adoptar si la luminosidad es suficientemente alta (**umbral de no detección**) como para que una vez apagada la luz se siga superando el **umbral de detección**. El efecto producido es que la luminaria permanece apagada aunque se estén detectando movimientos, pues una vez apagada se seguirá superando el umbral de encendido. Para ello, el Presentia C calculará de forma automática el aporte de luz de la luminaria y por tanto el **umbral de no detección**, si bien puede parametrizarse una cierta **histéresis**.

Ejemplo: *en una sala con luz natural y un aporte de luz artificial de 200 luxes, los umbrales de detección y no detección son 100 y 400 luxes.*

- *Si la luminosidad actual está por encima de 100 luxes, la luminaria permanecerá apagada incluso si se detecta movimiento en la sala. Se entiende que no es necesario el aporte adicional.*
- *Si la luminosidad actual está por debajo de 100 luxes, la luminaria se encenderá cuando se detecte movimiento en la sala. Se entiende que la luminosidad no es suficiente y se necesita un aporte artificial.*
- *Cuando la luminaria esté encendida y se deje de detectar movimiento, la luminaria se apagará. No es necesario un aporte de luminosidad ya que no hay movimiento.*
- *Cuando la luminaria esté encendida y la luminosidad ascienda por encima de 400 luxes, la luminaria se apagará haciendo que la luminosidad descienda a 200 luxes. No es necesario un aporte adicional ya que ese valor supera el umbral de encendido.*

● **Control de HVAC**

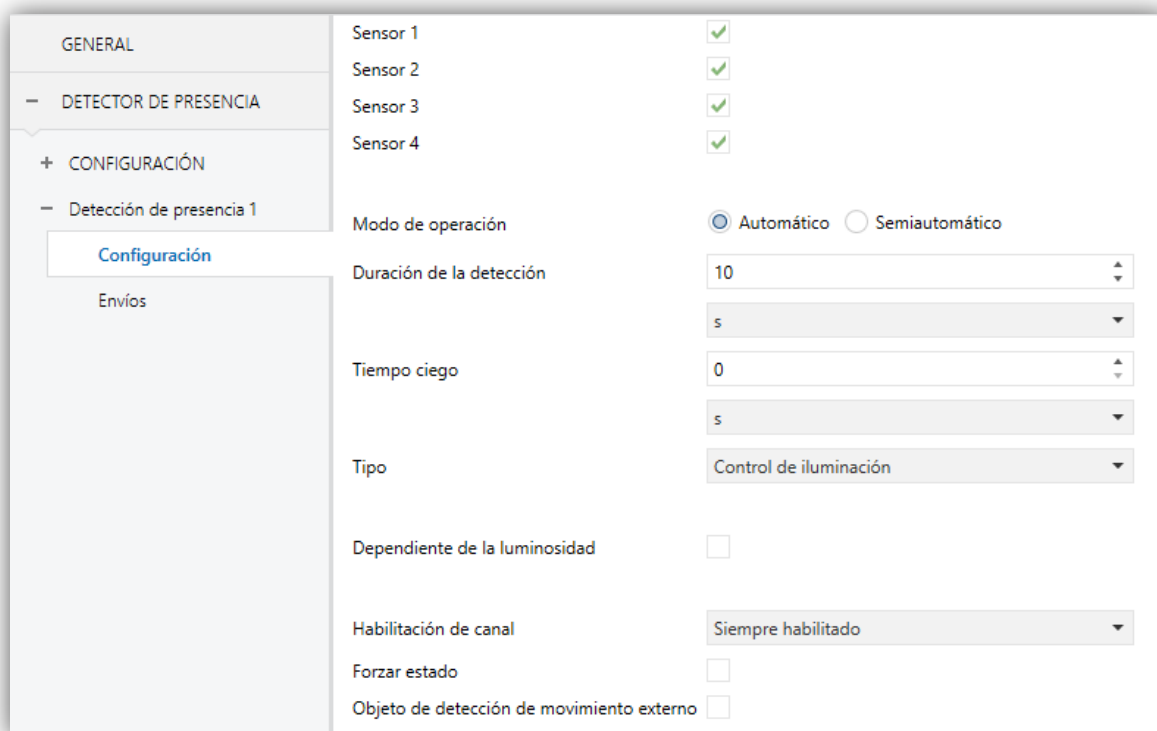
Los canales de detección dedicados al control de aparatos de climatización son independientes de la luminosidad y ofrecen un filtro para que la máquina se encienda solamente cuando se haya detectado movimiento de forma continuada, lo que evita encender los aparatos de climatización por movimientos puntuales y aislados.

Este filtro se implementa en forma de ventanas temporales, de tal manera que solamente se pasa a estado Detección si se ha detectado movimiento en todas ellas.

Ejemplo: para un filtro de 2 ventanas de 30 segundos:

- A partir de la primera detección, se empezará a contar los 30 segundos de la primera ventana temporal. Si se produce una detección en este tiempo, la primera ventana del filtro se dará por superada.
- Una vez transcurridos los 30 segundos, comenzará la segunda ventana. En caso de no haber detección en este tiempo, el proceso se interrumpe y no se reinicia hasta que vuelva a tener lugar una detección. Pero si en esta segunda ventana también se produce una detección, entonces se pasará a estado de Detección inmediatamente.

PARAMETRIZACIÓN ETS



GENERAL	Sensor 1	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 2	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 3	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 4	<input checked="" type="checkbox"/>
	Modo de operación	<input checked="" type="radio"/> Automático <input type="radio"/> Semiautomático
	Duración de la detección	10 s
	Tiempo ciego	0 s
	Tipo	Control de iluminación
	Dependiente de la luminosidad	<input type="checkbox"/>
	Habilitación de canal	Siempre habilitado
	Forzar estado	<input type="checkbox"/>
	Objeto de detección de movimiento externo	<input type="checkbox"/>

Figura 8. Configuración de un canal de detección de presencia

La pestaña Configuración contiene los siguientes parámetros:

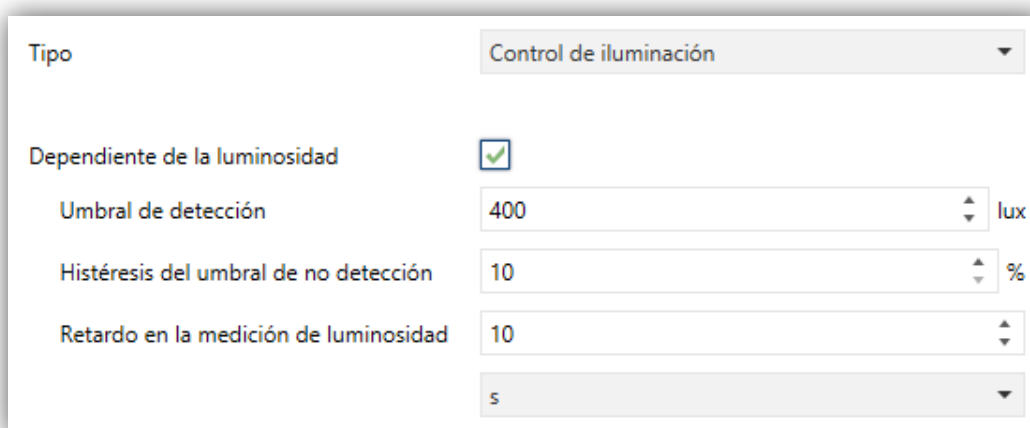
- **Sensor n:** habilita/inhabilita el sensor n para el canal actual. Si se desmarca la casilla las detecciones realizadas por este sensor no se tendrán en cuenta.
- **Modo de operación:** “Automático” o “Semiautomático”. Si se selecciona lo segundo aparecerá el siguiente parámetro:
 - **Acción por objeto de conmutación externa:** selecciona qué evento se produce solamente mediante el objeto “[DPx] Conmutación externa”:
 - “Detección”: el estado de detección sólo se podrá adoptar mediante objeto..
 - “No detección”: el estado de No detección sólo se podrá adoptar mediante objeto.

En función de esta configuración, se mostrarán los dos parámetros siguientes o únicamente uno de ellos.

- **Duración de la detección:** establece el tiempo mínimo que debe transcurrir sin existir movimientos antes de que el canal pase al estado No detección (un nuevo evento de detección interrumpirá este contador). Los valores posibles son 1-255 segundos, 1-255 minutos y 1-18 horas. Además estará disponible el objeto “[DPx Duración de la detección]” para poder modificar este valor (en segundos).
- **Tiempo ciego:** establece el tiempo mínimo durante el cual el canal permanecerá en el estado de “No detección”, aun cuando se produzca movimiento en la estancia, lo cual será ignorado por el canal. Los valores posibles son 1-255 segundos, 1-255 minutos y 1-18 horas.
- **Tipo:** define la funcionalidad específica a la que está orientado el canal, mostrando u ocultando parámetros para facilitar la configuración:
 - “Monitorización de presencia”: no se muestran parámetros adicionales.
 - “Control de iluminación”: incorpora los siguientes parámetros:
 - **Dependiente de la luminosidad:** determina si las transiciones a los estados Detección y No detección dependerán o no de la luminosidad. Si se activa se muestran los parámetros siguientes.

- **Umbral de detección:** umbral en luxes a partir del cual se ignorarán las detecciones de movimiento.
- **Histéresis del umbral de no detección:** factor de seguridad (en porcentaje) para el cálculo del umbral de no detección.
- **Retardo en la medición de la luminosidad:** tiempo que el dispositivo esperará, una vez ha detectado movimiento, antes de calcular el incremento de luminosidad provocado por éste. Este tiempo debe ser mayor que el tiempo de regulación de la luminaria para asegurar que la luminosidad de la estancia sea estable.

Nota: en función de si el **modo de operación** configurado es automático o semiautomático y de si, en este segundo caso, la acción del **objeto de conmutación externa** es detección o no detección, algunos de estos tres parámetros no se mostrarán.

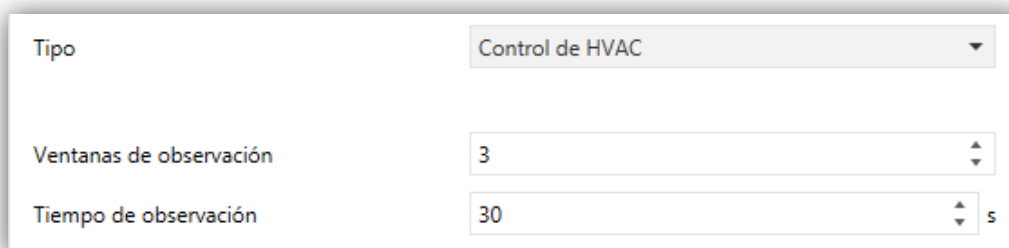


The screenshot shows a configuration window for a lighting control channel. The 'Tipo' dropdown is set to 'Control de iluminación'. The 'Dependiente de la luminosidad' checkbox is checked. The 'Umbral de detección' is set to 400 lux. The 'Histéresis del umbral de no detección' is set to 10%. The 'Retardo en la medición de luminosidad' is set to 10 seconds.

Tipo	Control de iluminación
Dependiente de la luminosidad	<input checked="" type="checkbox"/>
Umbral de detección	400 lux
Histéresis del umbral de no detección	10 %
Retardo en la medición de luminosidad	10 s

Figura 9. Canal para control de iluminación

- **“Control de HVAC”:** se muestran los siguientes parámetros:



The screenshot shows a configuration window for an HVAC control channel. The 'Tipo' dropdown is set to 'Control de HVAC'. The 'Ventanas de observación' is set to 3. The 'Tiempo de observación' is set to 30 seconds.

Tipo	Control de HVAC
Ventanas de observación	3
Tiempo de observación	30 s

Figura 10. Canal para control de HVAC

- **Ventanas de observación:** número de ventanas temporales en las que debe detectarse movimiento para pasar a Detección.
- **Tiempo de observación:** duración en segundos de cada ventana de observación.
- **Habilitación de canal:** establece de qué forma podrá habilitarse o inhabilitarse el canal:
 - **“Siempre habilitado”:** el canal estará permanentemente activo.
 - **“Habilitar usando objeto de 1 bit”:** el canal pasará del estado activo al inactivo (y viceversa) en función del valor recibido a través del objeto “[DPx] Habilitar canal”.

Habilitación de canal	Habilitar usando objeto de 1 bit
Configuración	<input checked="" type="radio"/> 0 = Habilitar; 1 = Deshabilitar <input type="radio"/> 0 = Deshabilitar; 1 = Habilitar
Tiempo para habilitar	0 s
Estado inicial (después de reinicio)	Último estado
Envío al habilitar	Nada
Envío al deshabilitar	Nada

Figura 11. Habilitar usando objeto de 1 bit

Al elegir esta opción se debe establecer también los parámetros:

- **Configuración:** determina los valores (0 ó 1) que provocarán habilitar o inhabilitar el canal.
- **Tiempo para habilitar:** establece un retardo en la reactivación (habilitar) del canal tras escribir en el objeto de comunicación correspondiente. El rango disponible es 0 a 255 segundos.
- **Estado inicial (después de reinicio):** determina el estado del canal cuando el dispositivo entra en funcionamiento o tras un corte de tensión del bus: “Último estado”, “Habilitado”, “Deshabilitado”. En el caso de la primera inicialización, se entiende como último estado el estado habilitado.

- **Envío al habilitar:** establece el valor que será enviado al bus en cuanto el canal pase al estado habilitado, a fin de advertir de que a partir de ese momento se retomará el proceso de detección. “Nada”, “No detección” y “Detección”.
 - **Envío al deshabilitar:** análogo al anterior; establece el valor a enviar al bus en el momento en que el canal pase al estado inhabilitado. “Nada”, “No detección” y “Detección”.
- “Habilitar mediante escena”: el canal conmutará entre habilitado e inhabilitado en función de los valores de escena recibidos a través del objeto “**Escenas: entrada**”.

Habilitación de canal	Habilitar mediante escena ▼
Escena para habilitar	1 ▲▼
Escena para deshabilitar	2 ▲▼
Tiempo para habilitar	0 ▲▼ s
Estado inicial (después de reinicio)	Último estado ▼
Envío al habilitar	Nada ▼
Envío al deshabilitar	Nada ▼

Figura 12. Habilitar mediante escena

Al elegir esta opción se deben establecer también los parámetros:

- **Escena para habilitar:** determina el número de escena (entre 1 y 64) que activará el canal.
 - **Escena para deshabilitar:** determina el número de escena (entre 1 y 64) que desactivará el canal.
 - **Tiempo para habilitar, Estado inicial, Envío al habilitar, Envío al deshabilitar:** estos parámetros son los mismos que los del caso “Habilitar usando objeto de 1 bit”, descrito anteriormente.
- **Forzar estado:** habilita o inhabilita el objeto de comunicación binario “[DPx] Forzar estado”.

- **Tiempo de espera tras forzar estado:** establece el tiempo durante el que el canal permanecerá en el estado forzado. Los valores permitidos son 1 a 255 segundos, 1 a 255 minutos y 1 a 18 horas. Nótese que los estados forzados ignoran la duración de la detección y el tiempo ciego configurados

The image shows a configuration window with the following elements:

- A checkbox labeled "Forzar estado" which is checked with a green checkmark.
- A text input field labeled "Tiempo de espera tras forzar estado" containing the value "10".
- A dropdown menu below the input field, currently showing "s" (seconds).

Figura 13. Forzar estado

- **Objeto de detección de movimiento externo:** permite habilitar o inhabilitar un objeto de comunicación específico (“[DPx] Detección de movimiento externo”) para recibir detecciones de movimiento desde otros dispositivos KNX, de forma que varios dispositivos puedan combinar sus estados y dar una respuesta común.

2.2.2.2 ENVÍOS

Es posible personalizar los envíos al bus y las acciones a realizar cuando el canal de detección de presencia pasa de Detección a No detección y viceversa, tanto de día como de noche:

- **Tipo de objeto:** con cada evento se podrá enviar uno o varios de los siguientes (con un valor configurable): objeto binario, escena, modos HVAC y porcentajes.
- **Envío periódico:** los objetos se enviarán al bus de forma única o con un periodo configurable.
- **Retardo:** los envíos podrán producirse tras el cambio de estado o retardados.

PARAMETRIZACIÓN ETS

La pestaña Envíos contiene los siguientes parámetros, que son análogos tanto para Detección como para No detección.

DETECCIÓN	
Valor binario	<input checked="" type="checkbox"/>
Valor	<input type="radio"/> Off <input checked="" type="radio"/> On
Escena	<input type="checkbox"/>
Porcentaje	<input checked="" type="checkbox"/>
Valor	100 %
Modo HVAC	<input checked="" type="checkbox"/>
Valor	Confort
Modo de envío	<input checked="" type="radio"/> Una vez <input type="radio"/> Periódicamente
Retardo	0 s

NO DETECCIÓN	
Valor binario	<input checked="" type="checkbox"/>
Valor	<input checked="" type="radio"/> Off <input type="radio"/> On
Escena	<input type="checkbox"/>
Porcentaje	<input type="checkbox"/>
Modo HVAC	<input checked="" type="checkbox"/>
Valor	Standby
Modo de envío	<input checked="" type="radio"/> Una vez <input type="radio"/> Periódicamente
Retardo	0 s

Figura 14. Envíos

- **Valor binario:** habilita o inhabilita el envío de un valor binario (que podrá ser “On” u “Off”, según se establezca en **Valor**) a través del objeto “[DPx] Salida (binario)”.
- **Escena:** habilita o inhabilita el envío de una orden de ejecución de escena (entre 1 y 64, según se establezca en **Valor**) a través del objeto “**Escenas: salida**”.
- **Porcentaje:** habilita o inhabilita el envío de un valor de porcentaje (según se establezca en **Valor**) a través del objeto “[DPx] Salida (porcentaje)”.
- **Modo de envío:** indica si los envíos se harán “Una vez” o “Periódicamente”. Si se elige la segunda opción, se mostrará también el siguiente campo:

- **Período:** 1 a 255 segundos; 1 a 255 minutos; 1 a 18 horas.
- **Retardo:** establece un retardo para los envíos al bus, a partir del momento en que el canal cambia de estado de detección. Los valores permitidos son 0 a 255 segundos, 0 a 255 minutos y 0 a 18 horas.
- **Modo HVAC** (sólo si el canal es de tipo “Control de HVAC”; ver sección 2.2.2.1): habilita o inhabilita el envío de un modo especial HVAC (configurado mediante el parámetro **Valor**) a través del objeto “[DPx] Salida (HVAC)”:

Modo HVAC	Valor del objeto
Confort	1
Standby	2
Económico	3
Protección de edificio	4

Tabla 2 Modos HVAC

Si está habilitada la distinción **día / noche** (ver sección 2.2.1), los parámetros para configurar los envíos se duplicarán para permitir diferentes opciones en función de si el evento se produce de día o de noche.

2.2.3 CANAL DE REGULACIÓN DE LUZ CONSTANTE

Los canales de regulación de luz constante tienen como objetivo que la luminosidad de una sala sea en todo momento lo más próxima posible a una **consigna**, compensando con luz artificial los cambios provocados por la luz natural.

- Mientras haya **detección de presencia**, se enviarán periódicamente valores de regulación proporcionales a la diferencia entre la luminosidad real y la consigna. Además, al producirse la detección será posible mantener durante un tiempo un nivel de **regulación inicial**.

Una vez la luminosidad alcanza la consigna, la regulación se detendrá. Será necesario configurar una **banda de tolerancia** centrada en la consigna para evitar cambios continuos en el aporte de luz artificial.

- Al pasar a **No detección** se enviará el valor de regulación 0%.

Es posible configurar unos **coeficientes de regulación**, para que cada incremento de regulación sea mayor o menor. Nótese que un coeficiente demasiado grande puede

hacer que el aporte de luminosidad sea mayor que el necesario; para evitar esto y que el sistema regule una y otra vez, dado el aporte de luminosidad de cada uno de los elementos controlados, se recomienda establecer los coeficientes (P) de la Tabla 3.

Ejemplo:

$P = 15$, consigna = 450 luxes, luminosidad actual = 200 luxes.

- Regulación actual = 0%.
- Incremento = $(450 - 200) * (15 / 100) = 37,5$. Este valor, dividido entre 255, da un porcentaje de 14,70%, que será el valor de regulación a enviar.
- Suponiendo que esta acción incremente la luminosidad hasta los 280 luxes, el siguiente incremento será de $(450 - 280) * (15 / 100) = 25,5$, es decir, del 10%. El valor de regulación a enviar será: 14,70% + 10% = 24,70%.

APORTE (luxes)	P MÁXIMO	P RECOMENDADO
100	255	128
200	128	64
300	85	43
400	64	32
500	51	26
600	43	21
700	36	18
800	32	16
900	28	14
1000	26	13
1100	23	12
1200	21	11
1300	20	10
1400	18	9
1500	17	9
1600	16	8
1700	15	8
1800	14	7
1900	13	7
2000	13	6

Tabla 3 Coeficientes máximo y recomendado según aporte de luminosidad

PARAMETRIZACIÓN ETS

La pestaña Configuración muestra los siguientes parámetros:

GENERAL	Sensor 1	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 2	<input checked="" type="checkbox"/>
- DETECTOR DE PRESENCIA	Sensor 3	<input checked="" type="checkbox"/>
+ CONFIGURACIÓN	Sensor 4	<input checked="" type="checkbox"/>
- Regulación de luz constante 1	Modo de operación	<input checked="" type="radio"/> Automático <input type="radio"/> Semiautomático
Configuración	Duración de la detección	10 s
	Tiempo ciego	0 s
	Consigna	500 lux
	Regulación inicial	<input type="checkbox"/>
	Tiempo de ciclo	1 s
	Tolerancia	25 lux
	Coefficiente P para regulación ascendente	26
	Coefficiente P para regulación descendente	26
	Habilitación de canal	Siempre habilitado
	Forzar estado	<input type="checkbox"/>
	Objeto de detección de movimiento externo	<input type="checkbox"/>

Figura 15. Regulación de luz constante

- **Sensor n, Modo de operación, Duración de la detección, Tiempo ciego, Habilitación de canal, Forzar estado y Objeto de detección de movimiento externo:** análogos todos ellos a los de los canales de detección de presencia (ver la sección 2.2.2).

Los objetos asociados a estas funciones tienen también un nombre similar:

- “[RLCx] Conmutación externa”,
- “[RLCx] Duración de la detección”,
- “[RLCx] Habilitar canal”,
- “[RLCx] Detección de movimiento externo”,
- “[RLCx] Forzar estado”.

- **Consigna:** luminosidad objetivo (en luxes), también modificable desde el objeto de comunicación “[RLCx] Consigna”. Si se ha habilitado la opción día / noche (ver sección 2.1), tanto los parámetros como los objetos se duplicarán para fijar consignas diferentes en cada caso.
- **Regulación inicial:** establece la regulación inicial a aplicar tras detección.
 - **Valor:** valor en porcentaje de la regulación inicial
 - **Tiempo de permanencia en el valor inicial:** tiempo en segundos durante el cual se mantendrá ese nivel de regulación. Cuando se supere este tiempo los siguientes valores de regulación a enviar se calcularán en función del error entre la luminosidad real y la consigna.
- **Tiempo de ciclo:** tiempo en segundos para calcular y enviar los sucesivos niveles de regulación durante el estado Detección.

Nota: se recomienda que este tiempo sea mayor que la velocidad de regulación del regulador de luz (dimmer) asociado.
- **Tolerancia:** margen o histéresis (en luxes) aplicado en la consigna.
- **Coeficiente P para regulación ascendente:** valor del coeficiente proporcional para la regulación ascendente. Cuanto mayor sea su valor, mayor será el incremento del valor de regulación ante un mismo error.
- **Coeficiente P para regulación descendente:** análogo al anterior, para regulaciones descendentes.

2.2.4 CANAL DE DETECCIÓN DE OCUPACIÓN

Para comprender la función de los canales de detección de ocupación es importante hacer notar que la detección de **movimientos** y **presencias** no necesariamente implica la **ocupación** de la sala por parte de personas, de igual modo que la no detección no necesariamente implica que la sala no esté ocupada.

La detección de ocupación es un algoritmo que, a partir de una serie de variables (eventos de detección y de apertura o cierre de puertas), busca determinar **si en el interior de la sala hay alguna persona o no**.

2.2.4.1 CONFIGURACIÓN

La detección de ocupación requiere de varios dispositivos:

- Detectores de movimiento (uno como **maestro** y el resto como **esclavos**),
- Sensores o indicadores de **apertura y cierre de las puertas** de la estancia para supervisar las entradas / salidas.

El Presentia C puede actuar como detector maestro o bien como detector esclavo.

Maestro

El detector maestro será el que determine si existe ocupación o no en función de la información recibida de los esclavos (a través del objeto "**Ocupación: entrada de esclavo**") y de la suya propia.

Las transiciones entre un estado de ocupación y otro darán lugar a los envíos al bus que el integrador configure por parámetro.

El **algoritmo de detección de ocupación** tiene lugar del siguiente modo:

- Al recibirse la **apertura de la puerta** de la estancia (por el **objeto de disparo**), se adoptará el estado "**Ocupado**" (si aún no estaba activo).
- Al recibirse el **cierre de la puerta** de la estancia (por el **objeto de disparo**):
 1. Se iniciará el **tiempo de espera**, durante el cual el algoritmo ignorará las detecciones de movimiento efectuadas por el maestro o por los esclavos.
 2. A continuación, el maestro iniciará el **tiempo de escucha**.
 3. Si él mismo o los detectores esclavo observan movimiento, se adoptará el estado "**Ocupado**" (si aún no estaba activo).
 - a. Si expira el tiempo de escucha sin que ningún detector observe movimiento, se adoptará el estado "**No ocupado**".
 - b. Desde ese momento, cualquier detección de movimiento activará el estado "**Ocupado**" (si aún no estaba activo).

Se podrá establecer ciertos **envíos** (un valor binario, una escena, un valor de porcentaje o un modo HVAC) ante cambios de "Ocupado" a "No ocupado" o viceversa. Además, se enviará un **objeto de estado** siempre que cambie el estado de ocupación.

La detección de ocupación puede **habilitarse o inhabilitarse**, de una manera totalmente análoga a los canales de detección de presencia (ver sección 2.2.2) mediante los objetos de **habilitación** y de **entrada de escenas**. Es posible configurar un envío extra de los valores antes mencionados (binario, escena, HVAC, porcentaje) para las transiciones entre Habilitado e Inhabilitado (o viceversa), si bien esto no alterará el valor real del **objeto de estado** de ocupación.

Mientras la detección de ocupación se encuentre inhabilitada, se ignorará cualquier evento relacionado: detecciones de movimiento y objetos de disparo.

Para prevenir detecciones de no ocupación indeseadas (**falsas detecciones** de ocupación) es posible enviar al bus un objeto de grabación de escena en el momento en que, estando en estado "Ocupado", se reciba la señal de disparo. Si al concluir el tiempo de escucha no ha tenido lugar ninguna detección, se notificará (como habitualmente) la conmutación al estado "No ocupado". Pero en estas circunstancias, si se detecta **movimiento sin que previamente se haya recibido nuevamente el valor de disparo**, entonces se considerará la situación anterior como una "falsa no ocupación" (en realidad la estancia seguía ocupada), por lo que se enviará la orden de **ejecución de la escena** anteriormente grabada, de modo que la estancia recuperará el estado en que se encontrase antes del envío de la no ocupación y se pasará nuevamente al estado "**Ocupado**" (en este caso particular no se harán los **envíos** parametrizados para esta transición, aunque sí el objeto de estado de ocupación).

Ejemplo: *falsa detección de habitación vacía.*

Supóngase una habitación con dos personas durmiendo (estado "Ocupado"). Si no se evita la detección de falsas ocupaciones, al salir una de ellas de la habitación esta pasará a "No ocupado". Si posteriormente la otra persona se mueve, se pasará a "Ocupado" y se enviará la orden correspondiente, con lo que por ejemplo se encenderá la luz. Si por el contrario se utiliza esta opción, en el momento en que la persona que sigue en la habitación se mueva, no se ejecutará la acción de ocupación por no haberse recibido un nuevo valor de disparo (una nueva apertura de la puerta).

Esclavo

Los Presentia C configurados como esclavo notificarán al maestro las situaciones de detección y no detección (enviando respectivamente un "1" o un "0" a través del objeto de **salida del esclavo**), aunque en este caso sólo es posible pasar del estado de

detección al de no detección previa recepción de la señal de disparo (el cierre de una puerta), por lo que también en los detectores esclavo se dispondrá del objeto **disparador**.

Cuando se reciba esta señal de disparo, se dejará pasar un **tiempo de espera** (configurable), cuya cuenta se reiniciará si se recibe nuevamente el disparo. Transcurrido ese tiempo, el esclavo cambiará a no detección.

Una vez en no detección, al detectarse movimiento se cambiará a detección.

PARAMETRIZACIÓN ETS

La pestaña Configuración muestra los siguientes parámetros:

GENERAL	Sensor 1	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 2	<input checked="" type="checkbox"/>
- DETECTOR DE PRESENCIA	Sensor 3	<input checked="" type="checkbox"/>
+ CONFIGURACIÓN	Sensor 4	<input checked="" type="checkbox"/>
- Detección de ocupación	Tipo	<input type="radio"/> Maestro <input checked="" type="radio"/> Esclavo
Configuración	Valor de disparo	<input checked="" type="radio"/> 0 = Puerta cerrada; 1 = Puerta abierta <input type="radio"/> 0 = Puerta abierta; 1 = Puerta cerrada
	Tiempo de espera	3 s

Figura 16. Detección de ocupación (esclavo)

Parámetros comunes para maestro y esclavo:

- **Sensor x**: habilita/inhabilita el sensor x para el canal actual. Si se desmarca la casilla, las detecciones realizadas por dicho sensor no se tendrán en cuenta.
- **Tipo**: selecciona el tipo de canal de detección de ocupación (“Maestro” o como “Esclavo”).
- **Valor de disparo**: determina qué valores, al recibirse por “**Ocupación: disparador**”, indicarán el estado de la puerta: “0 = Puerta cerrada; 1 = Puerta abierta” y “0 = Puerta abierta; 1 = Puerta cerrada”.
- **Tiempo de espera**: establece el valor del tiempo de espera para pasar a no ocupación, que empieza a contarse tras recibirse el disparo de puerta cerrada. Rango: 0 a 65535 segundos. Este tiempo es modificable mediante el objeto “**Ocupación: tiempo de espera**”.

Nota: los tiempos de espera de los esclavos deberán ser mayores (o iguales) que el tiempo de espera del maestro para asegurar un comportamiento correcto.

Parámetros exclusivos del detector maestro:

GENERAL	Sensor 1	<input checked="" type="checkbox"/>
	Sensor 2	<input checked="" type="checkbox"/>
- DETECTOR DE PRESENCIA	Sensor 3	<input checked="" type="checkbox"/>
+ CONFIGURACIÓN	Sensor 4	<input checked="" type="checkbox"/>
- Detección de ocupación	Tipo	<input checked="" type="radio"/> Maestro <input type="radio"/> Esclavo
Configuración	Valor de disparo	<input checked="" type="radio"/> 0 = Puerta cerrada; 1 = Puerta abierta <input type="radio"/> 0 = Puerta abierta; 1 = Puerta cerrada
Envíos	Tiempo de espera	2 s
	Tiempo de escucha	3 s
	Objeto de estado de ocupación	<input type="checkbox"/>
	Falsa detección de No Ocupado	<input type="checkbox"/>
	Habilitación de detección de presencia	Siempre habilitado

Figura 17. Detección de ocupación maestro

- **Tiempo de escucha:** establece el valor del tiempo de escucha, que empieza a contarse tras expirar el tiempo de espera. Rango: 0 a 65535 segundos (2 segundos por defecto). Este valor puede modificarse en tiempo de ejecución mediante el objeto “**Ocupación: tiempo de escucha**”.
- **Objeto de estado de ocupación:** habilita o inhabilita el objeto binario “**Ocupación: estado de ocupación**”, que permite leer en todo momento el estado de ocupación (1 = ocupado; 0 = no ocupado).
- **Falsa detección de no ocupado:** habilita o inhabilita el algoritmo de falsa detección de no ocupación, lo que implica definir un **Número de escena** a grabar y ejecutar
- **Habilitación:** proporciona un mecanismo para la inhabilitación temporal de la función de detección de ocupación, análogo al de la detección de presencia (ver sección 2.2.2.1).

2.2.4.2 ENVÍOS

Al igual que en los canales de detección de presencia, los canales de detección de ocupación permiten enviar al bus diferentes tipos de objetos y valores. Estos envíos pueden ser periódicos y/o retardados en función del tipo de evento producido, y ser diferentes para el día y para la noche.

PARAMETRIZACIÓN ETS

La pestaña Configuración muestra los siguientes parámetros:

GENERAL	OCUPADO
- DETECTOR DE PRESENCIA	Valor binario <input checked="" type="checkbox"/>
+ CONFIGURACIÓN	Valor <input type="radio"/> Off <input checked="" type="radio"/> On
- Detección de ocupación	Escena <input type="checkbox"/>
Configuración	Porcentaje <input type="checkbox"/>
Envíos	Modo HVAC <input type="checkbox"/>
	Modo de envío <input checked="" type="radio"/> Una vez <input type="radio"/> Periódicamente
	Retardo 0 <input type="text"/>
	s <input type="text"/>
	NO OCUPADO
	Valor binario <input checked="" type="checkbox"/>
	Valor <input checked="" type="radio"/> Off <input type="radio"/> On
	Escena <input type="checkbox"/>
	Porcentaje <input type="checkbox"/>
	Modo HVAC <input type="checkbox"/>
	Modo de envío <input checked="" type="radio"/> Una vez <input type="radio"/> Periódicamente
	Retardo 0 <input type="text"/>
	s <input type="text"/>

Figura 18. Detección de ocupación. Envíos

La funcionalidad y la configuración son totalmente análogas a lo explicado en la sección 2.2.2.2, si bien en este caso el tipo de envío **Modo HVAC** estará siempre disponible.

2.3 FUNCIONES LÓGICAS

Este módulo permite la ejecución de operaciones numéricas o en lógica binaria con datos procedentes del bus KNX y enviar el resultado a través de objetos de comunicación específicamente habilitados a tal efecto en el dispositivo.

El Presentia C puede implementar **hasta 10 funciones lógicas diferentes e independientes entre sí**, completamente personalizables, que consisten en **hasta 4 operaciones consecutivas cada una**.

La ejecución de cada función puede depender de una **condición** configurable, que será evaluada cada vez que **activa** la función a través de objetos de comunicación específicos y parametrizables. El resultado después de la ejecución de las operaciones de la función puede ser también evaluado de acuerdo a ciertas **condiciones** y después enviarlo (o no) al bus KNX cada vez que la función se ejecuta, periódicamente o sólo cuando el resultado difiere del anterior.

Consúltese el documento específico “**Funciones lógicas**” (disponible en la sección de producto del Presentia C del portal web de Zennio: www.zennio.com) para obtener información detallada sobre el uso de las funciones lógicas y su parametrización en ETS.

ANEXO I. OBJETOS DE COMUNICACIÓN

- “Rango funcional” muestra los valores que, independientemente de los permitidos por el bus dado el tamaño del objeto, tienen utilidad o un significado específico, porque así lo establezcan o restrinjan el estándar KNX o el propio programa de aplicación.

Número	Tamaño	E/S	Banderas	Tipo de dato (DPT)	Rango funcional	Nombre	Función
1	1 Bit		CT---	DPT_Trigger	0/1	[Heartbeat] Objeto para enviar '1'	Envío de '1' periódicamente
2	1 Byte	E	C--W-	DPT_SceneControl	0-63; 128-191	Escenas: entrada	Valor de escena
3	1 Byte		CT---	DPT_SceneControl	0-63; 128-191	Escenas: salida	Valor de escena
4	2 Bytes	S	CTR--	DPT_Value_Lux	-671088.64 - 670760.96	Luminosidad - sensor interno	0-2000 luxes
6	1 Bit	E	C--W-	DPT_Switch	0/1	Día/Noche	0 = Día; 1 = Noche
	1 Bit	E	C--W-	DPT_Switch	0/1	Día/Noche	0 = Noche; 1 = Día
7	1 Byte	S	CTR--	DPT_Scaling	0% - 100%	Ocupación: salida (porcentaje)	0-100%
8	1 Byte	S	CTR--	DPT_HVACMode	1=Confort 2=Standby 3=Económico 4=Protección	Ocupación: salida (HVAC)	Auto, Confort, Standby, Económico, Protección
9	1 Bit	S	CTR--	DPT_Occupancy	0/1	Ocupación: salida (binario)	Valor binario
	1 Bit	S	CTR--	DPT_Trigger	0/1	Ocupación: salida de esclavo	1 = Movimiento detectado
10	1 Bit	E	C--W-	DPT_Window_Door	0/1	Ocupación: disparador	Valor binario para disparar la detección de presencia
11	1 Bit	E	C--W-	DPT_Trigger	0/1	Ocupación: entrada de esclavo	0 = 1 = Detección desde dispositivo esclavo
12	2 Bytes	E	C--W-	DPT_TimePeriodSec	0-65535	Ocupación: tiempo de espera	0-65535 s.
13	2 Bytes	E	C--W-	DPT_TimePeriodSec	1-65535	Ocupación: tiempo de escucha	1-65535 s.
14	1 Bit	E	C--W-	DPT_Enable	0/1	Ocupación: habilitar	Dependiente de los parámetros
15	1 Bit	S	CTR--	DPT_Occupancy	0/1	Ocupación: estado de ocupación	0 = No ocupado; 1 = Ocupado
16, 17, 18, 19	1 Byte	E	C--W-	DPT_Scaling	0% - 100%	Sensibilidad del sensor x	0-100%
20, 30, 40, 50, 60, 70	1 Bit	E	C--W-	DPT_Trigger	0/1	[Cx] Detección de movimiento externo	0 = 1 = Detección de un sensor externo
21, 31, 41, 51, 61, 71	1 Byte	S	CTR--	DPT_Scaling	0% - 100%	[Cx] Salida (porcentaje)	0-100%
22, 32, 42, 52, 62, 72	1 Byte	S	CTR--	DPT_HVACMode	1=Confort 2=Standby 3=Económico 4=Protección	[Cx] Salida (HVAC)	Auto, Confort, Standby, Económico, Protección
23, 33, 43, 53, 63, 73	1 Bit	S	CTR--	DPT_Switch	0/1	[Cx] Salida (binario)	Valor binario
24, 34, 44, 54, 64, 74	1 Bit	E	C--W-	DPT_Enable	0/1	[Cx] Habilitar canal	Dependiente de los parámetros
25, 35, 45, 55, 65, 75	1 Bit	E	C--W-	DPT_Switch	0/1	[Cx] Forzar estado	0 = No detección; 1 = Detección

26, 36, 46, 56, 66, 76	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Switch	0/1	[Cx] Conmutación externa	0 = No detección; 1 = Detección
27, 37, 47, 57, 67, 77	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_TimePeriodSec		[Cx] Duración de la detección	1-65535 s.
80, 89	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Trigger	0/1	[RLCx] Detección de movimiento externo	0 = 1 = Detección de un sensor externo
81, 90	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Enable	0/1	[RLCx] Habilitar canal	Dependiente de los parámetros
82, 91	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Switch	0/1	[RLCx] Forzar estado	0 = No detección; 1 = Detección
83, 92	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Switch	0/1	[RLCx] Conmutación externa	0 = No detección; 1 = Detección
84, 93	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_Value_Lux	-671088.64 - 670760.96	[RLCx] Consigna	Consigna = valor (1-2000)
	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_Value_Lux	-671088.64 - 670760.96	[RLCx] Consigna durante el día	Consigna = valor (1-2000)
85, 94	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_Value_Lux	-671088.64 - 670760.96	[RLCx] Consigna durante la noche	Consigna = valor (1-2000)
86, 95	1 Byte	S	CTR --	DPT_Scaling	0% - 100%	[RLCx] Valor de regulación	Valor de regulación (%)
87, 96	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_TimePeriodSec	1-65535	[RLCx] Duración de la detección	1-65535 s.
98, 99, 100, 101, 102, 103, 104, 105, 106, 107, 108, 109, 110, 111, 112, 113, 114, 115, 116, 117, 118, 119, 120, 121, 122, 123, 124, 125, 126, 127, 128, 129	1 Bit	E	C -- W -	DPT_Bool	0/1	[FL] (1 bit) Dato de entrada x	Dato de entrada binario (0/1)
130, 131, 132, 133, 134, 135, 136, 137, 138, 139, 140, 141, 142, 143, 144, 145	1 Byte	E	C -- W -	DPT_Value_1_Ucount	0 - 255	[FL] (1 byte) Dato de entrada x	Dato de entrada de 1 byte (0-255)
146, 147, 148, 149, 150, 151, 152, 153, 154, 155, 156, 157, 158, 159, 160, 161	2 Bytes	E	C -- W -	DPT_Value_2_Ucount	0 - 65535	[FL] (2 bytes) Dato de entrada x	Dato de entrada de 2 bytes
				DPT_Value_2_Count	-32768 - 32767		
				DPT_Value_Temp	-273,00 - 670760,00		
162, 163, 164, 165, 166, 167, 168, 169	4 Bytes	E	C -- W -	DPT_Value_4_Count	-2147483648 - 2147483647	[FL] (4 bytes) Dato de entrada x	Dato de entrada de 4 bytes
170, 171, 172, 173, 174, 175, 176, 177, 178, 179	1 Bit	S	CTR --	DPT_Bool	0/1	[FL] Función x - Resultado	(1 bit) Booleano
	1 Byte	S	CTR --	DPT_Value_1_Ucount	0 - 255	[FL] Función x - Resultado	(1 byte) Sin signo
	2 Bytes	S	CTR --	DPT_Value_2_Ucount	0 - 65535	[FL] Función x - Resultado	(2 bytes) Sin signo
	4 Bytes	S	CTR --	DPT_Value_4_Count	-2147483648 - 2147483647	[FL] Función x - Resultado	(4 bytes) Con signo
	1 Byte	S	CTR --	DPT_Scaling	0% - 100%	[FL] Función x - Resultado	(1 byte) Porcentaje
	2 Bytes	S	CTR --	DPT_Value_2_Count	-32768 - 32767	[FL] Función x - Resultado	(2 bytes) Con signo
	2 Bytes	S	CTR --	DPT_Value_Temp	-273,00 - 670760,00	[FL] Función x - Resultado	(2 bytes) Flotante

Únete y envíanos tus consultas
sobre los dispositivos Zennio:
<http://support.zennio.com>

Zennio Avance y Tecnología S.L.
C/ Río Jarama, 132. Nave P-8.11
45007 Toledo (Spain).

Tel. +34 925 232 002.

www.zennio.com
info@zennio.com



RoHS